



Invacare® Modulte

Uzupełnienie instrukcji obsługi elektrycznego wózka inwalidzkiego

pl System siedziska
Instrukcja obsługi

Niniejsza instrukcja MUSI zostać przekazana użytkownikowi wózka inwalidzkiego.
PRZED rozpoczęciem korzystania z produktu KONIECZNE jest przeczytanie niniejszej instrukcji
i zachowanie do
wykorzystania w przyszłości.



Yes, you can.®

Spis treści

1	Ogólne	5
1.1	Informacje na temat niniejszej instrukcji	5
1.2	Symbole stosowane w instrukcji	5
1.3	Informacje nt. gwarancji	6
1.4	Informacje dotyczące bezpieczeństwa stosowania systemu siedziska	6
2	Elementy	9
2.1	Opis produktu	9
2.2	Funkcje ustawiania elektrycznego	9
2.3	Funkcje ustawiania ręcznego	10
2.4	Ograniczenia w zakresie regulacji jazdy i siedziska (system LiNX)	11
2.4.1	Ograniczenia w zakresie jazdy	11
2.4.2	Ograniczenia w zakresie regulacji siedziska	13
3	Konfiguracja	14
3.1	Ogólne informacje dotyczące konfiguracji	14
3.2	Regulowanie pulpitu sterowniczego	15
3.2.1	Dostosowywanie standardowego uchwytu pulpitu sterowniczego	16
3.2.2	Regulowanie odchylanego uchwytu pulpitu sterowniczego	17
3.2.3	Regulowanie odchylanego uchwytu pulpitu sterowniczego Maxx Resolve	17
3.3	Regulowanie uchwytu obejmmy centralnej	19
3.3.1	Regulowanie głębokości uchwytu obejmmy centralnej	20
3.3.2	Regulowanie wysokości uchwytu obejmmy centralnej	20
3.3.3	Regulowanie położenia pulpitu sterowniczego / wyświetlacza	20
3.4	Regulowanie mechanizmu odchylanego	22
3.5	Regulowanie uchwytu wyświetlacza	23
3.6	Regulowanie ręcznego systemu sterowania podbródkiem	24
3.6.1	Regulacja joysticka kontroli kończyny	24
3.6.2	Regulowanie przełącznika jajkowego	25
3.7	Regulacja układu głowy	25
3.8	Podłokietniki	26
3.8.1	Regulowanie wysokości podłokietnika	26
3.8.2	Regulowanie szerokości podłokietnika	27
3.8.3	Regulowanie głębokości podłokietnika	27
3.8.4	Zmiana oporu (podłokietnik składany/podnoszony)	27
3.8.5	Regulowanie kąta pochylenia poduszki podłokietnika (podłokietnik składany/podnoszony)	27
3.8.6	Regulowanie ustawienia poduszki podłokietnika (podłokietnik składany)	28
3.9	Regulacja zagłówka	28
3.9.1	Regulowanie pozycji zagłówka Rea lub podparcia szyi	29

© 2024 Invacare Corporation

Wszelkie prawa zastrzeżone. Dalsze rozpowszechnianie, powielanie oraz modyfikacja niniejszego tekstu w całości lub części są zabronione bez uprzedniego uzyskania pisemnej zgody firmy Invacare. Znaki towarowe zostały oznaczone symbolami ™ i ®. O ile nie zaznaczono inaczej, wszystkie znaki towarowe są własnością firmy Invacare Corporation lub są licencjonowane przez nią albo jej oddziały.

3.9.2	Regulowanie wysokości zagłówka Rea lub podparcia szyi	29	3.17.1	Obracanie podparcia nóg na zewnątrz i/lub wyjmowanie go	43
3.9.3	Regulowanie podpórki policzków	29	3.17.2	Ustawianie kąta pochylenia	44
3.9.4	Regulowanie wyposażenia zagłówka Elan	30	3.17.3	Ustawianie krańcowego położenia podparcia nóg	44
3.10	Regulowanie oparcia pleców	31	3.17.4	Regulowanie długości podparcia nóg	46
3.10.1	Regulowanie wysokości oparcia pleców	32	3.18	Podparcia nóg Vari-A	46
3.10.2	Dostosowywanie szerokości oparcia pleców	32	3.18.1	Obracanie podparcia nóg na zewnątrz i/lub wyjmowanie go	46
3.10.3	Regulowanie kąta oparcia pleców	33	3.18.2	Ustawianie kąta pochylenia	46
3.10.4	Dostosowanie elementów tapicerowanych oparcia z możliwością regulacji naprężenia	34	3.18.3	Ustawianie krańcowego położenia podparcia nóg	47
3.11	Regulowanie siedziska	34	3.18.4	Regulowanie długości podparcia nóg	49
3.11.1	Regulowanie szerokości siedziska	34	3.18.5	Regulacja podkładek pod łydki	49
3.11.2	Regulowanie głębokości siedziska	34	3.18.6	Dostosowywanie podnóżków	51
3.11.3	Regulowanie kąta pochylenia siedziska	35	3.19	Podparcia nóg ADM	51
3.12	Regulowanie bocznej podpórki tułowia	36	3.19.1	Obracanie podparcia nóg na zewnątrz i/lub wyjmowanie go	51
3.13	Regulowanie podparcia bioder za pomocą szybkozłączki	36	3.19.2	Ustawianie kąta pochylenia	51
3.14	Regulowanie / zdejmowanie tacy	38	3.19.3	Regulowanie długości podparcia nóg	52
3.14.1	Boczna regulacja tacy	38	3.19.4	Regulacja podkładek pod łydki	53
3.14.2	Regulowanie głębokości tacy / zdejmowanie tacy	39	3.19.5	Dostosowywanie podnóżków	54
3.14.3	Odsuwanie tacy na bok	39	3.20	Elektryczne, podnoszone podparcia nóg (podparcie nóg ADE)	55
3.15	Centralne podparcia nóg – regulowane ręcznie	39	3.20.1	Obracanie podparcia nóg na zewnątrz i/lub wyjmowanie go	55
3.15.1	Zdejmowane podparcia nóg	39	3.20.2	Ustawianie kąta pochylenia	55
3.15.2	Ustawianie kąta nachylenia podparcia nóg	40	3.20.3	Regulowanie długości podparcia nóg	55
3.15.3	Ustawianie długości podparcia nóg	40	3.20.4	Regulacja podkładek pod łydki	56
3.15.4	Ustawianie kąta nachylenia podparcia nóg	40	3.20.5	Dostosowywanie podnóżków	57
3.15.5	Regulacja podkładek pod łydki	40	3.21	Dostosowanie podparcia nóg Standard 80°	58
3.16	Podparcie nóg LNX	41	4	Użytkowanie	59
3.16.1	Ustawianie długości podparcia nóg	41	4.1	Zdejmowanie podłokietnika w celu przewożenia na boku	59
3.16.2	Ustawianie kąta nachylenia podparcia nóg	41			
3.16.3	Regulowanie szerokości podparcia nóg	42			
3.16.4	Ustawianie kąta nachylenia podparcia nóg	42			
3.16.5	Regulacja podkładek pod łydki	42			
3.17	Podparcie nóg Vari-F	43			

4.2	Zdejmowanie/wkładanie podparcia bioder za pomocą szybkozłączki	59
4.3	Wymiana poduszki oparcia pleców	60
4.4	Korzystanie z zasilanego LNX podparcia nóg montowanego na środku z teleskopowym podestem	61
5	Harmonogram konserwacji	62
6	Po użyciu	64
6.1	Regeneracja	64
6.2	Utylizacja	64
7	Rozwiązywanie problemów	65
7.1	Rozwiązywanie problemów dotyczących wydajności	65
8	Dane techniczne	68
8.1	Specyfikacje techniczne	68

1 Ogólne

1.1 Informacje na temat niniejszej instrukcji

Dokument ten stanowi uzupełnienie dokumentacji użytkownika produktu.

Komponent nie jest oznakowany symbolem CE ani UKCA, jednak stanowi część produktu, który spełnia wymagania dotyczące urządzeń klasy I określone w rozporządzeniu UE nr 2017/745 o wyrobach medycznych oraz części II ustawy Wielkiej Brytanii dotyczącej wyrobów medycznych (MDR) 2002 (z późniejszymi zmianami). Dlatego też oznaczenia CE i UKCA obejmują również ten komponent. Dla uzyskania dalszych informacji należy zapoznać się z dokumentacją produktu.

Z komponentu można korzystać tylko po zapoznaniu się z tym podręcznikiem i zrozumieniu jego treści. W przypadku pytań dotyczących prawidłowego korzystania z urządzenia oraz jego koniecznej regulacji należy zasięgnąć porady pracownika służby zdrowia, który zna stan zdrowia pacjenta.

Ten dokument może zawierać części nieodnoszące się do zakupionego komponentu, ponieważ jest on przeznaczony do wszystkich dostępnych (w momencie jego drukowania) modeli. Jeśli nie podano inaczej, każda część niniejszego dokumentu dotyczy wszystkich modeli komponentu.

Firma Invacare zastrzega sobie prawo do zmiany specyfikacji komponentu bez powiadomienia.

Przed zapoznaniem się z niniejszym dokumentem należy się upewnić, że jest to wersja najnowsza. Najnowszą wersję instrukcji w formacie PDF można znaleźć na stronie internetowej firmy Invacare. Poprzednie wersje produktu mogą nie zostać opisane w bieżącej wersji niniejszej instrukcji. Jeśli będzie konieczna pomoc, prosimy o kontakt z Invacare.

W przypadku trudności z przeczytaniem dokumentu w wersji drukowanej z powodu zbyt małej czcionki można pobrać dokument w postaci pliku w wersji PDF z witryny internetowej. Korzystając z pliku PDF, można zwiększyć czcionkę do odpowiedniej wielkości.

Aby otrzymywać dodatkowe informacje na temat komponentu, na przykład powiadomienia dotyczące bezpieczeństwa i wycofywania, należy się skontaktować z przedstawicielem firmy Invacare. Stosowne adresy znajdują się na końcu tego dokumentu.

W przypadku wystąpienia poważnego wypadku związanego z komponentem należy poinformować producenta i właściwe organy w danym kraju.

1.2 Symbole stosowane w instrukcji

W niniejszej instrukcji występują symbole i słowa sygnałowe wskazujące zagrożenie lub niebezpieczne działania mogące spowodować obrażenia ciała osób lub uszkodzenie mienia. Poniższe informacje zawierają objaśnienia słów sygnałowych.



NIEBEZPIECZEŃSTWO!

Wskazuje niebezpieczną sytuację, która spowoduje poważne obrażenia ciała lub zgon, jeśli ostrzeżenie zostanie zignorowane.



OSTRZEŻENIE!

Wskazuje niebezpieczną sytuację mogącą spowodować poważne obrażenia ciała lub zgon, jeśli ostrzeżenie zostanie zignorowane.



PRZESTROGA!

Wskazuje niebezpieczną sytuację mogącą spowodować nieznaczne lub lekkie obrażenia ciała, jeśli przestroga zostanie zignorowana.



UWAGA!

Wskazuje niebezpieczną sytuację mogącą spowodować uszkodzenie mienia, jeśli ostrzeżenie zostanie zignorowanie.



Wskazówki i zalecenia

Oznacza użyteczne wskazówki, zalecenia oraz informacje umożliwiające wydajne, bezproblemowe użytkowanie produktu.



Narzędzia

Oznacza wymagane narzędzia, podzespoły i elementy, które są wymagane do wykonania określonego zadania.

Inne symbole

(Nie dotyczą wszystkich instrukcji obsługi)



Osoba odpowiedzialna w Wielkiej Brytanii

Wskazuje, czy produkt jest wytwarzany w Wielkiej Brytanii.



Triman

Określa zasady recyklingu i sortowania (ma zastosowanie jedynie we Francji).

1.3 Informacje nt. gwarancji

Zapewniamy gwarancję producenta na produkt zgodnie z naszymi ogólnymi warunkami i postanowieniami prowadzenia działalności gospodarczej w odpowiednich krajach.

Roszczenia gwarancyjne należy kierować wyłącznie do bezpośredniego dostawcy produktu.

1.4 Informacje dotyczące bezpieczeństwa stosowania systemu siedziska

System siedziska został specjalnie skonfigurowany i zmontowany do podstawy wózka inwalidzkiego przed dostarczeniem. Należy zwrócić uwagę, że za końcową konfigurację i decyzję zakupową dotyczącą pełnego systemu wózka inwalidzkiego ponosi odpowiedzialność użytkownik elektrycznego wózka inwalidzkiego, który jest zdolny do podjęcia takiej decyzji, oraz jego/jej fachowy personel medyczny. Treść niniejszej instrukcji obsługi opiera się na oczekiwaniu, że ekspert zajmujący się elektrycznym wózkiem inwalidzkim dostosował go do potrzeb użytkownika i wspomagał przepisujący fachowy personel medyczny w instruowaniu oraz korzystaniu z tego urządzenia.

Instrukcja obsługi elektrycznego wózka inwalidzkiego zawiera wszystkie stosowane informacje dotyczące bezpieczeństwa na temat korzystania z elektrycznego wózka inwalidzkiego, w tym system siedziska. Te informacje dotyczące bezpieczeństwa należy przeczytać i przestrzegać ich.



OSTRZEŻENIE!

Ryzyko wywrócenia się

Elektryczny wózek inwalidzki może się przewrócić po zmianie jego charakterystyki stabilności lub położenia siedziska.

- Przed podjęciem próby aktywnego korzystania z wózka inwalidzkiego należy określić i ustalić własne osobiste granice bezpieczeństwa ćwicząc czynności zginania, sięgania oraz przenoszenia w obecności wykwalifikowanego fachowego personelu opieki zdrowotnej.
- System siedziska może być zamontowany na podstawie w różnych położeniach przednich i tylnych. Należy upewnić się, że wybrana pozycja zapewnia maksymalną stabilność w pełnym zakresie pozycji siedzenia.
- Należy uwzględnić wszystkie osobiste urządzenia i akcesoria (plecaki, systemy wentylacji, dodatkowe akumulatory itp.), które będą przewożone na wózku inwalidzkim. Na przykład załadowany plecak, przymocowany z tyłu systemu siedziska, może znacząco zmniejszyć stabilność wózka przy odchyleniach do tyłu.
- Należy uwzględnić stosowane oparcie pleców. Na przykład cofnięte oparcie może przesunąć do tyłu środek ciężkości i znacząco zmniejszyć stabilność wózka przy odchyleniach do tyłu. Z drugiej strony, gruba poduszka oparcia spowoduje przesunięcie do przodu i zmniejszy stabilność wózka inwalidzkiego i narazi na upadek do przodu.



- Należy zawsze przesuwając swoją masę w kierunku skręcania. Przesuwanie masy w przeciwną stronę może pogorszyć stabilność podstawy wózka inwalidzkiego powodując przewrócenie się.
- Należy uwzględnić stosowaną poduszkę siedziska. Gruba poduszka siedziska spowoduje podniesienie środka ciężkości i zmniejszy stabilność wózka inwalidzkiego we wszystkich kierunkach.
- Wszystkie systemy siedziska są wyposażone w blokady jazdy. Należy upewnić się, że są one ustawione w ten sposób, aby nie pogarszały stabilności podczas jazdy (patrz 2.4 *Ograniczenia w zakresie regulacji jazdy i siedziska (system LiNX), strona 11*).
- Wózek inwalidzki ma programowalny sterownik, który umożliwia regulację maksymalnego przyspieszenia i zwalniania wózka inwalidzkiego. Należy upewnić się, że wartości te są ustawione odpowiednio dla systemu i użytkownika.
- Podczas obsługi przy zmniejszonej prędkości jazdy lub blokadzie zabezpieczającej przed wywróceniem, należy zawsze podróżować na gładkiej, równej powierzchni w celu zapewnienia, że stabilność wózka inwalidzkiego nie uległa pogorszeniu.
- Podczas konfigurowania wózka inwalidzkiego należy uwzględnić wszystkie stany medyczne. Mimowolne ruchy mięśni, takie jak skurcze, mogą wpływać na stabilność wózka inwalidzkiego, zwłaszcza gdy system siedziska jest w pozycji przechylonej lub odchylonej.



- Gdy system jest całkowicie przechylony lub odchylony, przednie kółka nigdy nie powinny odrywać się od gruntu. Jeżeli tak się stanie, proszę niezwłocznie skontaktować się z dystrybutorem firmy Invacare w celu rozwiązania problemu.



OSTRZEŻENIE!

Ryzyko zgonu, poważnych obrażeń ciała lub uszkodzenia urządzenia

Pochwycenie luźnych rzeczy osobistych (np. biżuteria, szaliki) przez ruchome lub wystające części stwarza ryzyko uwięzienia i uduszenia.

- Należy się upewnić, że luźne rzeczy znajdują się z dala od ruchomych części elektrycznego wózka inwalidzkiego, np. kół lub elektrycznych elementów siedzenia.
- Ręce, odzież i inne przedmioty należy trzymać z dala od kół lub elektrycznych elementów siedzenia, gdy są one uruchomione.
- Niezwłocznie wyłączyć wózek inwalidzki, aby zatrzymać jakikolwiek ruch.

2 Elementy

2.1 Opis produktu



Poniższe konfiguracje mogą różnić się w zależności od kraju.

System siedziska Modulite jest dostępny z różnymi rodzajami siedziska.

Jednoczęściowa płyta siedziska

Jednoczęściowa płyta siedziska jest dostępna w różnych szerokościach siedziska (380 mm lub 430 mm). Na indywidualne dostosowanie szerokości może wpływać wybór podfokietników.

Jednoczęściowa płyta siedziska jest dostępna w różnych głębokościach siedziska (410 mm, 460 mm lub 510 mm). Głębokość siedziska w przypadku jednoczęściowej płyty siedziska można regulować ręcznie. Więcej informacji znajduje się w rozdziale 3.11.2 *Regulowanie głębokości siedziska, strona 34*.

Jednoczęściowa płyta siedziska jest dostępna w różnych wstępnie zmontowanych wysokościach siedziska (435 mm, 460 mm lub 485 mm). Regulację ręczną wysokości musi wykonać wykwalifikowany technik. Więcej informacji na temat regulacji wysokości — patrz instrukcja serwisowania wózka inwalidzkiego.

Teleskopowa rama siedziska

Teleskopowa rama siedziska jest oferowana z różnymi opcjami: płytą siedziska, siedziskiem z pasami lub uniwersalnym adapterem.

Szerokość teleskopowej ramy siedziska można regulować ręcznie. Więcej informacji znajduje się w rozdziale 3.11.1 *Regulowanie szerokości siedziska, strona 34*.

Teleskopowa rama siedziska jest dostępna w różnych głębokościach siedziska (410 mm, 460 mm, 510 mm lub 580 mm). Głębokość teleskopowej ramy siedziska można regulować ręcznie. Więcej informacji znajduje się w rozdziale 3.11.2 *Regulowanie głębokości siedziska, strona 34*.

Teleskopowa rama siedziska jest dostępna w różnych wstępnie zmontowanych wysokościach siedziska (435 mm, 460 mm lub 485 mm). Indywidualną regulację wysokości można wykonać za pomocą podnośnika, jeżeli wchodzi w zakres zestawu. Regulację ręczną wysokości musi wykonać wykwalifikowany technik. Więcej informacji na temat regulacji wysokości — patrz instrukcja serwisowania wózka inwalidzkiego.

2.2 Funkcje ustawiania elektrycznego

System siedziska oferuje następujące funkcje:

FIXED PIVOT TILT (STAŁE POCHYLENIE OBROTU)

Przy stałym pochyleniu obrotu środek ciężkości jest przesuwany do tyłu przez stałą oś obrotu, gdy siedzisko odchyła się do tyłu. Typowy zakres pochylenia wynosi od 0 do 20°.

CoG-TILT (POCHYLENIE ŚRODKA CIĘŻKOŚCI)

Funkcja pochylenia CoG (ang. center of gravity — środek ciężkości) kompensuje przesunięcie masy przesuwając oś obrotu i cały zespół siedziska do przodu w miarę pochylenia siedziska do tyłu. Typowy zakres pochylenia wynosi od 0 do 50°. Więcej informacji na temat specjalnej konfiguracji można znaleźć w rozdziale 8.1 *Specyfikacje techniczne, strona 68*.

RECLINE (PRZECHYLENIE)

Funkcja przechylenia umożliwia użytkownikom nieskończoną zmianę kąta siedzenia do podstawy ich systemu w ustalonym zakresie. Typowy zakres kąta odchylenia wynosi od 90° do 120°.

LIFTER MODULE (MODUŁ PODNOŚNIKA)

Moduł podnośnika umożliwia użytkownikom podnoszenie ich systemu elektrycznego ustawiania do 300 mm nad najniższą wysokość siedziska nad podłogą ich systemu. Podnośnik jest połączony z funkcją pochylania.

LEGRESTS (PODPARCIA NÓG)

Nasza szeroka gama elektrycznych i ręcznych podparć nóg jest dostępna w różnych rozmiarach i stylach, w tym indywidualne podparcia nóg i centralne platformy na stopy, które pomagają zabezpieczyć i ustawić nogi klientów. Dodatkowo oferujemy różnorodne wieszaki na podparcia nóg, aby umożliwić dostosowanie wybranego podparcia nóg. Elektryczne podparcia nóg mogą być zaprogramowane, aby działały w jednej z dwóch następujących konfiguracji:

- Indywidualna (podparcia nóg działają niezależnie),
- Połączona (podparcia nóg działają jako zespół)

2.3 Funkcje ustawiania ręcznego

System siedziska oferuje następujące funkcje:

FIXED PIVOT TILT (STAŁE POCHYLENIE OBROTU)

Przy stałym pochyleniu obrotu środek ciężkości jest przesuwany do tyłu przez stałą oś obrotu, gdy siedzisko odchyła się do tyłu. Typowy zakres pochylecia wynosi od 0 do 15°.

RECLINE (PRZECHYLENIE)

Funkcja przechylenia umożliwia użytkownikom nieskończoną zmianę kąta siedzenia do podstawy ich systemu w ustalonym zakresie. Typowy zakres kąta odchylenia wynosi od 90° do 120°.

LEGRESTS (PODPARCIA NÓG)

Nasz szeroki zakres elektrycznych i ręcznych podparć nóg jest dostępny w różnych rozmiarach i stylach, w tym podparć nóg indywidualnych i środkowych platformach na stopy, aby pomóc zamocować i ustawić nogi klientów. Dodatkowo oferujemy różnorodne wieszaki na podparcia nóg, aby umożliwić dostosowanie wybranego podparcia nóg.

2.4 Ograniczenia w zakresie regulacji jazdy i siedziska (system LiNX)



NIEBEZPIECZEŃSTWO!

Ryzyko ciężkich obrażeń ciała lub zgonu

Do zapewnienia bezpiecznej pracy systemu niezbędne jest ustawienie blokad i łączników krańcowych pod odpowiednim kątem.

- Firma Invacare nie będzie odpowiadać za żadne obrażenia ani szkody wynikające z regulacji poza zalecane fabrycznie ustawienia.
- Prawidłową konfigurację blokad i łączników krańcowych zapewni zlecenie regulacji systemu wyłącznie wykwalifikowanym technikom.
- Nigdy nie wolno przekraczać maksymalnych zalecanych ustawień. Blokad i łączniki krańcowe należy skonfigurować w taki sposób, aby jak najlepiej zaspokajały potrzeby użytkownika bez pogarszania ogólnej stabilności wózka inwalidzkiego.
- Po dokonaniu jakichkolwiek regulacji ograniczeń lub blokad należy zawsze przetestować system siedziskowy w pełnym zakresie ruchu (tj. pochylenia, odchylenia, podnoszenia), aby sprawdzić, czy zmieniona konfiguracja działa prawidłowo i upewnić się, że nie występują żadne problemy z tego stabilnością lub zakłóceniami.



W przypadku bardziej skomplikowanych/wyspecjalizowanych systemów siedziskowych mogą być wymagane dodatkowe blokad i łączniki krańcowe. W celu uzyskania informacji na temat łączników/blokad, które nie są zidentyfikowane w niniejszej instrukcji, należy się skontaktować z dostawcą.

W modelu TDX SP2 ograniczenia dotyczące napędu i siedziska można aktualizować jedynie w czasie bezruchu.

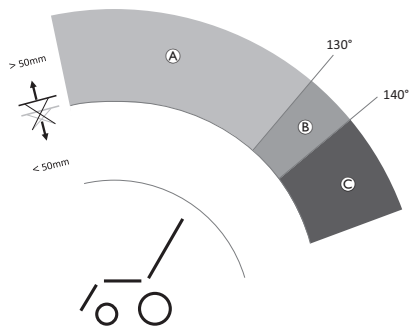
W modelach AVIVA RX i AVIVA FX ograniczenia dotyczące napędu i siedziska można aktualizować zarówno w czasie bezruchu, jak i w trakcie jazdy.

2.4.1 Ograniczenia w zakresie jazdy

W systemach siedziskowych jest skonfigurowana/zaprogramowana funkcja spowolnienia jazdy. Funkcja spowolnienia jazdy ogranicza prędkość jazdy wózka dzięki zastosowaniu mikroprzełączników.

Wszystkie przechylane i odchylane systemy siedziskowe są wyposażone w blokadę jazdy (DLO, drive lockout) w celu uniemożliwienia jazdy wózka inwalidzkiego, gdy siedzisko jest przechylone lub oparcie odchylone poza wstępnie określony bezpieczny kąt całkowity i/lub wstępnie ustawioną wysokość. Ten całkowity kąt może być dowolną kombinacją kątów nachylenia siedziska, oparcia pleców i/lub powierzchni.

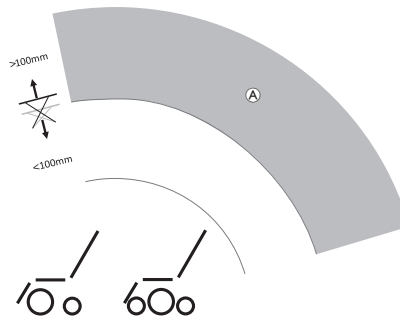
AVIVA RX z podnośnikiem



	Ograniczenie	Przyczyna ograniczenia
Ⓐ	Spowolnienie jazdy	Jeśli podnośnik jest podniesiony <ul style="list-style-type: none"> • > 50 mm
Ⓑ	Spowolnienie jazdy / Blokada regulowana przed dostawcą	Jeśli podnośnik jest podniesiony <ul style="list-style-type: none"> • > 50 mm jeśli kąt pochylecia oparcia pleców wynosi <ul style="list-style-type: none"> • > 130° – < 140°¹
Ⓒ	Blokada jazdy	Jeśli podnośnik jest podniesiony <ul style="list-style-type: none"> • > 50 mm jeśli kąt pochylecia oparcia pleców wynosi <ul style="list-style-type: none"> • > 140°

1 Dostawca może określić kąt, kiedy funkcja spowolnienia jazdy zostanie zastąpiona blokadą jazdy.

AVIVA FX i TDX SP2 z podnośnikiem



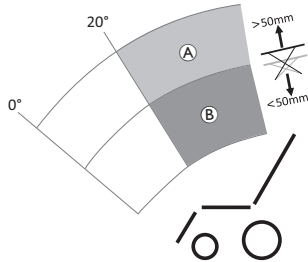
	Ograniczenie	Przyczyna ograniczenia
Ⓐ	Spowolnienie jazdy	Jeśli podnośnik jest podniesiony <ul style="list-style-type: none"> • > 100 mm

AVIVA RX, AVIVA FX i TDX SP2 bez podnośnika

Brak jest ograniczeń w zakresie jazdy dla AVIVA RX, AVIVA FX i TDX SP2 bez podnośnika.

2.4.2 Ograniczenia w zakresie regulacji siedziska

AVIVA RX z podnośnikiem



	Ograniczenie	Przyczyna ograniczenia
Ⓐ	Pochylenie $>20^\circ$ jest niemożliwe	Jeśli podnośnik jest podniesiony <ul style="list-style-type: none"> $> 50 \text{ mm}$
Ⓑ	Podnoszenie niemożliwe	W przypadku gdy kąt pochylecia wynosi <ul style="list-style-type: none"> $> 20^\circ$

AVIVA FX i TDX SP2 z podnośnikiem

Brak jest ograniczeń w zakresie regulacji siedziska dla AVIVA RX, AVIVA FX i TDX SP2 z podnośnikiem.

AVIVA RX, AVIVA FX i TDX SP2 bez podnośnika

Brak jest ograniczeń w zakresie regulacji siedziska dla AVIVA RX, AVIVA FX i TDX SP2 bez podnośnika.

3 Konfiguracja

3.1 Ogólne informacje dotyczące konfiguracji



OSTRZEŻENIE!

Ryzyko zgonu, poważnych obrażeń ciała lub uszkodzenia urządzenia

Nieprzerwane użytkowanie elektrycznego wózka inwalidzkiego, który nie odpowiada właściwym specyfikacjom, może spowodować jego błędne działanie, prowadzące do zgonu, poważnych obrażeń ciała użytkownika lub uszkodzenia urządzenia.

- Regulacje parametrów wózka powinny być wykonywane wyłącznie przez wykwalifikowanych pracowników służby zdrowia lub osoby doskonale znające procedurę i stopień sprawności ruchowej osoby kierującej wózkiem.
- Po skonfigurowaniu i wyregulowaniu elektrycznego wózka inwalidzkiego należy upewnić się, że pojazd działa zgodnie z parametrami wprowadzonymi podczas procedury konfiguracji. Jeśli elektryczny wózek inwalidzki nie działa zgodnie z parametrami, należy **NIEZWŁOZNIE** go wyłączyć i ponownie wprowadzić parametry konfiguracyjne. Jeśli elektryczny wózek inwalidzki nadal nie działa zgodnie z odpowiednimi parametrami, należy skontaktować się z firmą Invacare.



OSTRZEŻENIE!

Ryzyko zgonu, poważnych obrażeń ciała lub uszkodzenia urządzenia

Brak lub poluzowanie elementów mocujących może być przyczyną niestabilności i w konsekwencji spowodować zgon, poważne obrażenia ciała użytkownika lub uszkodzenie mienia.

- Przed użyciem urządzenia, które było serwisowane, naprawiane lub w którym regulowano JAKIEKOLWIEK funkcje należy upewnić się, że nie brakuje żadnych elementów mocujących i że wszystkie są mocno dokręcone.



OSTRZEŻENIE!

Ryzyko obrażeń ciała lub uszkodzenia urządzenia

Nieprawidłowa konfiguracja elektrycznego wózka inwalidzkiego przez użytkownika/opiekuna lub niewykwalifikowanego technika może być przyczyną obrażeń ciała użytkownika lub uszkodzenia urządzenia.

- **NIE NALEŻY** podejmować prób samodzielnej konfiguracji elektrycznego wózka inwalidzkiego. Początkową konfigurację tego elektrycznego wózka inwalidzkiego **MUSI** przeprowadzić wykwalifikowany technik.
- Zaleca się, aby regulacje dokonywane były przez użytkownika wyłącznie pod kierunkiem fachowego personelu medycznego.
- **NIE NALEŻY** przystępować do wykonywania prac, jeśli wyszczególnione narzędzia nie są dostępne.



PRZESTROGA!

Ryzyko obrażeń ciała lub uszkodzenia urządzenia

Elektryczny wózek inwalidzki jest wyposażony w indywidualny, wielokrotnie regulowany system siedziska, w tym regulowane podnóżki, podłokietniki, zagłówek lub inne opcje, które służą do dostosowania siedziska do wymagań fizycznych i stanu użytkownika. Ze względu na rozmaite możliwości regulacji i indywidualnych ustawień poszczególne elementy elektrycznego wózka inwalidzkiego mogą ze sobą kolidować lub istnieć punkty, gdzie może dojść do pochwycenia kończyn, odzieży itd..

Podczas regulacji systemu siedziska i jego funkcji do potrzeb użytkownika:

- Pamiętać, że podczas regulacji elementów elektrycznego wózka inwalidzkiego mogą istnieć punkty, gdzie może dojść do pochwycenia kończyn, odzieży itd.
- Upewnić się, że żadne elementy elektrycznego wózka inwalidzkiego nie kolidują ze sobą.



NOTYFIKACJA!

Każdy elektryczny wózek inwalidzki jest produkowany i konfigurowany według indywidualnych wytycznych zawartych w zamówieniu. Ocenę musi przeprowadzić lekarz zgodnie z wymaganiami i stanem zdrowia użytkownika.

- W przypadku konieczności dostosowania konfiguracji elektrycznego wózka inwalidzkiego należy skontaktować się z lekarzem.



- Wszelkie dostosowania muszą być przeprowadzane przez wykwalifikowanego technika.



Pierwsze ustawienie powinien zawsze przeprowadzać fachowy personel medyczny. Zaleca się, aby regulacje dokonywane były przez użytkownika wyłącznie pod kierunkiem fachowego personelu medycznego.

Opcje regulacji elektrycznej



Więcej informacji na temat opcji regulacji elektrycznej można znaleźć w instrukcji obsługi pulpitu sterowniczego.

Stopnie podnóżka

Wszystkie stopnie podnóżków oferowane przez firmę Invacare można składać do góry.

3.2 Regulowanie pulpitu sterowniczego



PRZESTROGA!

Ryzyko przesunięcia pulpitu sterowniczego do tyłu podczas przypadkowej kolizji z przeszkodą, na przykład ościeżnicą drzwi lub stołem, oraz zablokowania joysticka przez podłokietnik, jeśli położenie pulpitu sterowniczego zostało zmienione, a śrub nie dokręcono całkowicie.

Może to spowodować niekontrolowaną jazdę elektrycznego wózka inwalidzkiego do przodu i obrażenia ciała użytkownika oraz osób znajdujących się na drodze.



- W przypadku regulowania położenia pulpitu sterowniczego zawsze należy sprawdzać, czy wszystkie śruby zostały mocno dokręcone.
- Gdyby przypadkowo doszło do powyższej sytuacji, należy natychmiast WYŁĄCZYĆ na pulpicie sterowniczym wszystkie podzespoły elektroniczne elektrycznego wózka inwalidzkiego.



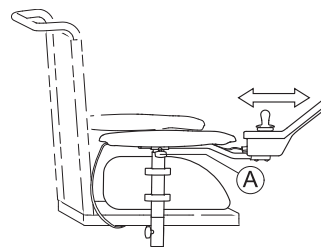
PRZESTROGA! **Ryzyko obrażeń ciała**

Opieranie się na pulpicie sterowniczym, na przykład podczas siadania lub wstawania z wózka inwalidzkiego, może spowodować ułamanie się uchwytu pulpitu sterowniczego i wypadnięcie użytkownika z wózka.

- Nigdy nie należy opierać się na pulpicie sterowniczym, na przykład podczas siadania lub wstawania z wózka inwalidzkiego.

3.2.1 Dostosowywanie standardowego uchwytu pulpitu sterowniczego

Dostosowywanie pulpitu sterowniczego do długości rąk użytkownika

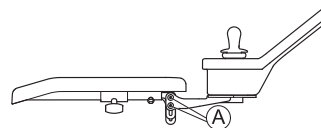


1. Poluzować śrubę motylkową (A).
2. Wyregulować element dożądanego położenia.
3. Dokręcić śrubę motylkową.

Regulowanie wysokości pulpitu sterowniczego



- Klucz sześciokątny 3 mm



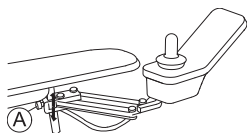
1. Poluzować śruby (A).
2. Wyregulować element dożądanego położenia.
3. Dokręcić śruby.

3.2.2 Regulowanie odchylanego uchwyty pulpit sterowniczego

Regulowanie wysokości pulpitu sterowniczego



- Klucz sześciokątny 6 mm



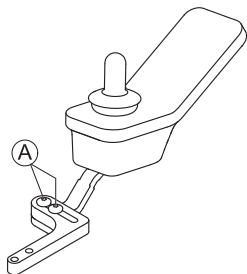
1. Poluzować śrubę **A**.
2. Wyregulować element dożądanego położenia.
3. Dokręcić śrubę.

Regulowanie przesunięcia pulpitu sterowniczego

Pulpit sterowniczy można regulować co 20 mm poprzecznie.



- Klucz sześciokątny 3 mm

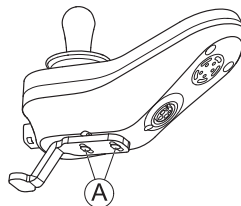


1. Poluzować śruby **A**.
2. Wyregulować element dożądanego położenia.
3. Dokręcić śruby.

Regulowanie położenia pulpitu sterowniczego



- Klucz sześciokątny 3 mm



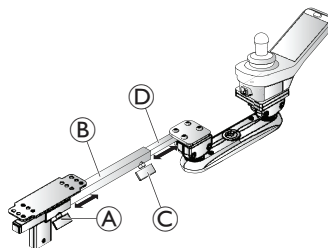
1. Poluzować śruby **A**.
2. Wyregulować element dożądanego położenia.
3. Dokręcić śruby.

3.2.3 Regulowanie odchylanego uchwyty pulpitu sterowniczego Maxx Resolve

Regulowanie szerokości pulpitu sterowniczego



- Klucz sześciokątny 5 mm



1. Poluzować śrubę motylkową **A**, aby wyregulować głębokość rury **B**.
Dokręcić śruby po osiągnięciu żądanej pozycji.
- i/lub
2. Poluzować śrubę motylkową **C**, aby wyregulować głębokość rury **D**.
Dokręcić dźwignię po osiągnięciu żądanej pozycji.

Regulacja wysokości i kąta nachylenia

Wysokość/kąt nachylenia uchwyty pulpitu sterowniczego Maxx Resolve są regulowane za pomocą dwóch zacisków kulowych na mechanizmie odchylenia. Tylny zespół zacisku kulowego jest przymocowany do rury pulpitu sterowniczego, a na przednim zespole zacisku kulowego zamontowany jest pulpit sterowniczy. Oba zespoły zacisku kulowego można niezależnie regulować w celu ustawienia pulpitu sterowniczego na wysokości i/lub pod kątem odpowiadającym potrzebom użytkownika.



Zaciski kulowe zamontowane do góry



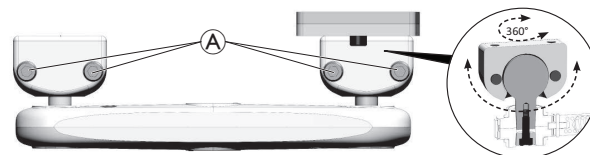
Zaciski kulowe zamocowane do dołu



Podczas regulacji kąta nachylenia zacisków kulowych do góry, korpus mechanizmu odchylenia jest pochylony do góry. Ten kąt w górę oznacza, że gdy pulpit sterowniczy odchyli się na zewnątrz (gdy jest zamontowany na prawym podłokietniku) lub do wewnątrz (gdy jest zamontowany na lewym podłokietniku), odchyli się do niższej pozycji. Odwrotny efekt występuje, gdy kąt zespołów zacisku kulowego jest regulowany w dół.



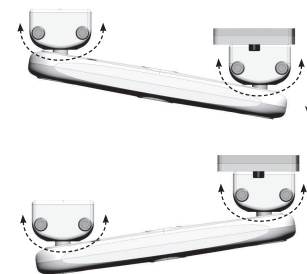
- Klucz sześciokątny 5 mm



Regulacja kąta nachylenia



Regulacja wysokości



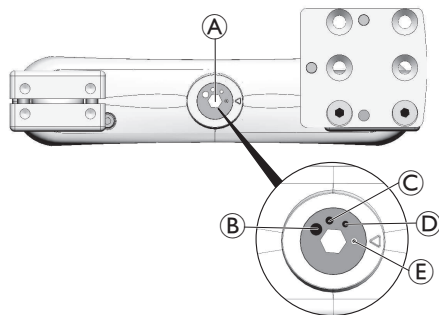
1. Poluzować śruby **A** na każdym zespole zacisku kulowego.
2. Odchylić / obrócić zespoły zacisków kulowych dożądanego kąta nachylenia/wysokości.
3. Dokręcić śruby po osiągnięciu żądanej pozycji.

Regulacja ustawienia napięcia oderwania

Odchylany uchwyt pulpitu sterowniczego Maxx Resolve wykorzystuje napęd pasowy o regulowanym napięciu do kontrolowania siły „oderwania” wymaganej do zmiany położenia pulpitu sterowniczego. Napięcie można regulować za pomocą pokrętła krzywkowego na środku mechanizmu odchylania. Dostępne są cztery opcje ustawienia napięcia, aby dostosować się do siły i mobilności użytkownika. Napięcie oderwania należy ustawić w celu dostosowania do potrzeb użytkownika.



- Klucz sześciokątny 6 mm



1. Użyć pokrętła krzywkowego (A), aby wyregulować napięcie oderwania do jednej z czterech opcji ustawień:
 - (B) Mocne
 - (C) Średnie
 - (D) Łatwe
 - (E) Bardzo łatwe

3.3 Regulowanie uchwytu obejmę centralnej



OSTRZEŻENIE!

Ryzyko obrażeń ciała lub uszkodzenia urządzenia

Pozostawione luzem niewielkie części mogą powodować ryzyko zadławienia prowadzące do obrażeń ciała lub zgonu.

- Nie wyjmować żadnych niewielkich części z wyjątkiem wymiany pokrętła joysticka.
- Nie pozostawiać wyjętego pokrętła joysticka bez nadzoru.
- Należy ściśle monitorować dzieci, zwierzęta lub osoby z niepełnosprawnością fizyczną/umysłową.



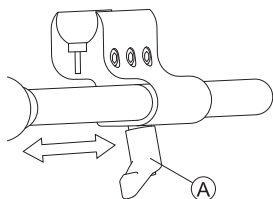
PRZESTROGA!

Ryzyko obrażeń ciała lub uszkodzenia urządzenia

Pozostałe odłamki i brakujące zaślepki końcowe po modyfikacjach prętów, takich jak skrócenie pręta, mogą prowadzić do obrażenia ciała lub uszkodzenia urządzenia.

- Po skróceniu nadmiernej długości należy usunąć odłamki z nacięcia.
- Po usunięciu odłamków należy ponownie założyć zaślepkę końcową.
- Sprawdzić dopasowanie zaślepki końcowej.

3.3.1 Regulowanie głębokości uchwytu obejmy centralnej



1. Poluzować dźwignię **A**.
2. Przesunąć uchwyt obejmy centralnej w żądanej pozycję.
3. Dokręcić dźwignię.

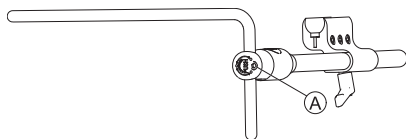
3.3.2 Regulowanie wysokości uchwytu obejmy centralnej

Wysokość uchwytu obejmy centralnej można wyregulować na dwa sposoby:

- Dostosować razem z wysokością podłokietnika. Patrz odpowiednie rozdziały dotyczące podłokietnika, 3.8.1 *Regulowanie wysokości podłokietnika, strona 26.*
- Wyregulować wyłącznie wysokość uchwytu obejmy centralnej. Więcej informacji znajduje się w rozdziale poniżej.



- Klucz sześciokątny 5 mm (3/16 cala)



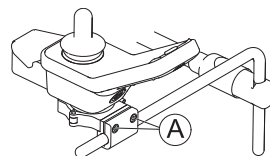
1. Poluzować śrubę **A**.
2. Dostosować obejmę do żądanej wysokości.
3. Dokręcić śrubę.

3.3.3 Regulowanie położenia pulpitu sterowniczego / wyświetlacza



- Klucz sześciokątny 4 mm
- Klucz 8 mm

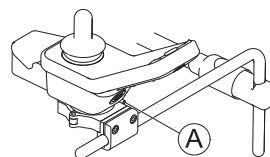
Przechylenie pulpitu sterowniczego (DLX-REM110, DLX-REM2XX, DLX-REM400)



1. Poluzować śruby **A**.
2. Umieścić pulpit sterowniczy na uchwycie.
3. Dokręcić śruby.

Fig. 3-1 Przykład regulacji modelu DLX-REM400. Regulowanie modeli DLX-REM110, DLX-REM211 i DLX-REM216 odbywa się w ten sam sposób.

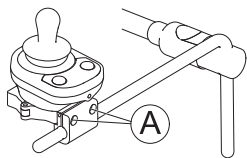
Obracanie pulpitu sterowniczego (DLX-REM110, DLX-REM2XX, DLX-REM400)



1. Poluzować śrubę **A**.
2. Obrócić pulpit sterowniczy w uchwycie do żądanej pozycji.
3. Dokręcić śrubę.

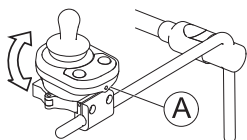
Fig. 3-2 Przykład regulacji modelu DLX-REM400. Regulowanie modeli DLX-REM110, DLX-REM211 i DLX-REM216 odbywa się w ten sam sposób.

Obracanie pulpitu sterowniczego (DLX-CR400 i DLX-CR400LF)



1. Poluzować śruby **A**.
2. Ustawić pulpit sterowniczy na uchwycie.
3. Dokręcić śruby.

Obracanie pulpitu sterowniczego (DLX-CR400 i DLX-CR400LF)

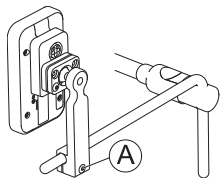


1. Poluzować śrubę **A** (nie pokazano na ilustracji).
2. Obrócić pulpit sterowniczy w uchwycie dożądanego położenia.
3. Dokręcić śrubę.

DLX-REM500



- Klucz sześciokątny 5 mm (3/16 cala)

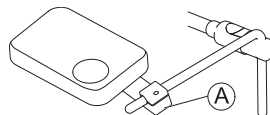


1. Poluzować śrubę **A**.
2. Ustawić wyświetlacz na uchwycie.
3. Dokręcić śrubę.

Elementy ASL na tacy obejmymy



- Klucz sześciokątny 5 mm (3/16 cala)



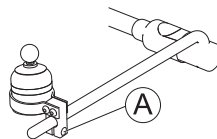
1. Poluzować śrubę **A**.
2. Ustawić tacę na uchwycie.
3. Dokręcić śrubę.

Fig. 3-3 Ilustracja służy jako przykład.

Komponenty ASL tylko na uchwycie obejmymy centralnej



- Klucz sześciokątny 4 mm (5/32 cala)



1. Poluzować śrubę **A**.
2. Umieścić komponent ASL na uchwycie.
3. Dokręcić śrubę.

Fig. 3-4 Ilustracja służy jako przykład.

3.4 Regulowanie mechanizmu odchylanego



OSTRZEŻENIE!

Ryzyko obrażeń ciała lub uszkodzenia urządzenia

Pozostawione luzem niewielkie części mogą powodować ryzyko zadławienia prowadzące do obrażeń ciała lub zgonu.

- Nie wyjmować żadnych niewielkich części z wyjątkiem wymiany pokrętki joysticka.
- Nie pozostawiać wyjętego pokrętki joysticka bez nadzoru.
- Należy ściśle monitorować dzieci, zwierzęta lub osoby z niepełnosprawnością fizyczną/umysłową.



PRZESTROGA!

Ryzyko obrażeń ciała lub uszkodzenia urządzenia

Pozostałe odłamki i brakujące zaślepki końcowe po modyfikacjach prętów, takich jak skrócenie pręta, mogą prowadzić do obrażenia ciała lub uszkodzenia urządzenia.

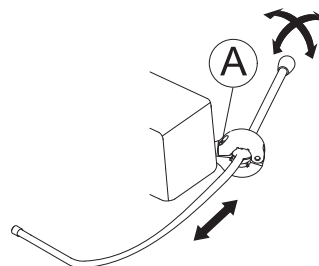
- Po skróceniu nadmiernej długości należy usunąć odłamki z nacięcia.
- Po usunięciu odłamków należy ponownie założyć zaślepkę końcową.
- Sprawdzić dopasowanie zaślepki końcowej.

Mechanizm odchylany może być stosowany dla różnych opcji, takich jak:

- Skrzydełka PROTON układu głowy
- Joystick kontroli kończyny do kontroli podbródka
- Przełącznik jajkowy



- Klucz sześciokątny 4 mm (5/32 cala)



Regulowanie głębokości

1. Poluzować śrubę (A).
2. Wyregulować pręt do żądanej głębokości.
3. Dokręcić śrubę.

Regulowanie położenia

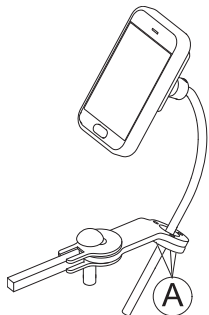
Mechanizm odchylany może być obracany o 360 stopni.

1. Poluzować śrubę (A).
2. Wyregulować do żądanego położenia.
3. Dokręcić śrubę.

3.5 Regulowanie uchwytu wyświetlacza



- Klucz sześciokątny 3 mm



Regulowanie wysokości uchwytu

1. Poluzować śruby **A**.
2. Ustawić uchwyt na żądaną wysokość.
3. Dokręcić śruby.

Regulowanie orientacji uchwytu

Uchwyt może być obracany o 360 stopni.

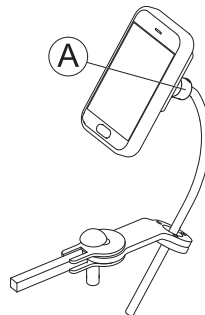
1. Poluzować śruby **A**.
2. Wyregulować orientację uchwytu.
3. Dokręcić śruby.

Regulowanie orientacji wyświetlacza

Wyświetlacz może być obracany o 360 stopni.



- Klucz 18 mm



1. Poluzować tuleję dociskową **A**.
2. Wyregulować orientację wyświetlacza.
3. Dokręcić tuleję dociskową.

3.6 Regulowanie ręcznego systemu sterowania podbródkiem



OSTRZEŻENIE!

Ryzyko obrażeń ciała lub uszkodzenia urządzenia

Pozostawione luzem niewielkie części mogą powodować ryzyko zadławienia prowadzące do obrażeń ciała lub zgonu.

- Nie wyjmować żadnych niewielkich części z wyjątkiem wymiany pokrętki joysticka.
- Nie pozostawiać wyjątego pokrętki joysticka bez nadzoru.
- Należy ściśle monitorować dzieci, zwierzęta lub osoby z niepełnosprawnością fizyczną/umysłową.



PRZESTROGA!

Ryzyko obrażeń ciała lub uszkodzenia urządzenia

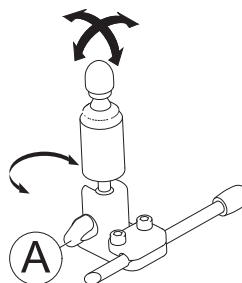
Pozostałe odłamki i brakujące zaślepki końcowe po modyfikacjach prętów, takich jak skrócenie pręta, mogą prowadzić do obrażenia ciała lub uszkodzenia urządzenia.

- Po skróceniu nadmiernej długości należy usunąć odłamki z nacięcia.
- Po usunięciu odłamków należy ponownie założyć zaślepkę końcową.
- Sprawdzić dopasowanie zaślepki końcowej.

3.6.1 Regulacja joysticka kontroli kończyny

Regulowanie orientacji joysticka

Joystick można obracać o 360 stopni. Gniazdo z boku umożliwia nachylenie joysticka pod kątem 90 stopni.

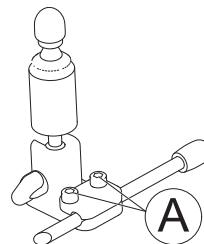


1. Poluzować ręcznie śrubę ①.
2. Obrócić dolną część joysticka do gniazda pozycji.
3. Wyregulować orientację joysticka. W razie potrzeby zablokować joystick w gnieździe pod kątem 90 stopni.
4. Dokręcić śrubę dłońią.

Regulacja położenia na uchwycie



- Klucz sześciokątny 4 mm (5/32 cala)



1. Poluzować śruby ①.
2. Ustawić joystick na uchwycie.
3. Dokręcić śruby.

Regulowanie głębokości i wysokości

Więcej informacji znajduje się w rozdziale 3.4 *Regulowanie mechanizmu odchylanego*, strona 22.

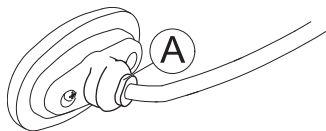
3.6.2 Regulowanie przełącznika jajkowego

Regulowanie orientacji przełącznika

Przełącznik jajkowy może być obracany o 360 stopni.



- Klucz 11 mm (7/16 cala)



1. Poluzować nakrętkę A.
2. Wyregulować orientację przełącznika jajkowego.
3. Dokręcić nakrętkę.

Regulowanie głębokości i wysokości

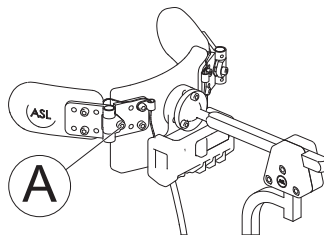
Więcej informacji znajduje się w rozdziale 3.4 *Regulowanie mechanizmu odchylanego*, strona 22.

3.7 Regulacja układu głowy

Regulacja położenia podkładki



- Klucz sześciokątny 4 mm (5/32 cala)



1. Poluzować śrubę A.
2. Wyregulować położenie podkładki.
3. Dokręcić śrubę.

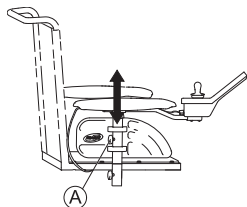
Regulacja skrzydełek PROTON

Więcej informacji znajduje się w rozdziale 3.4 *Regulowanie mechanizmu odchylanego*, strona 22.

3.8 Podłokietniki

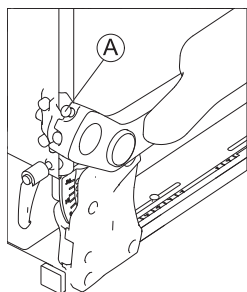
3.8.1 Regulowanie wysokości podłokietnika

Standardowy podłokietnik



1. Poluzować śrubę motylkową **A**.
2. Wyregulować element dożądanego położenia.
3. Dokręcić śrubę motylkową.

Podłokietnik składany

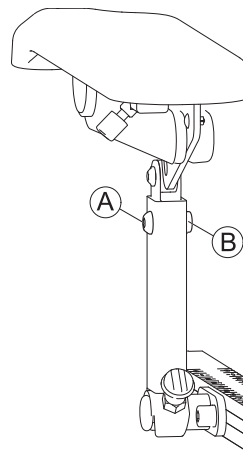


1. Poluzować śrubę skrzydełkową **A**.
2. Wyregulować element dożądanego położenia.
3. Dokręcić śrubę skrzydełkową.

Podłokietnik podnoszony



- Klucz sześciokątny 5 mm
- Klucz 13 mm



1. Poluzować śrubę **A** i nakrętkę **B**.
2. Wyregulować element dożądanego położenia.
3. Włożyć i dokręcić śrubę oraz nakrętkę.

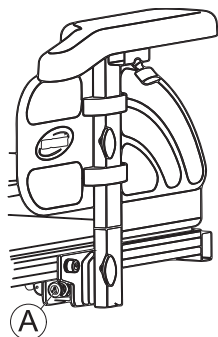
3.8.2 Regulowanie szerokości podłokietnika



- Klucz sześciokątny 8 mm



W zależności od strony śruby są dostępne z przodu lub z tyłu.

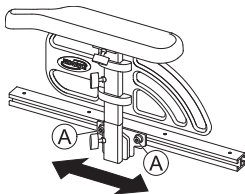


1. Poluzować śrubę ①.
2. Wyregulować element dożądanego położenia.
3. Dokręcić śrubę.

3.8.3 Regulowanie głębokości podłokietnika



- Klucz sześciokątny 6 mm



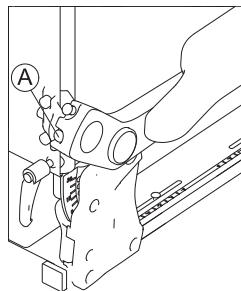
1. Poluzować śruby ①.
2. Wyregulować element dożądanego położenia.
3. Dokręcić śruby.

3.8.4 Zmiana oporu (podłokietnik składany/podnoszony)

Można ustawić wielkość oporu podczas ruchu podłokietników składanych i podnoszonych.



- Klucz sześciokątny 5 mm

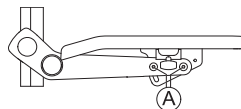



1. Aby ułatwić przesuwanie podłokietników, poluzować śrubę ①.
2. Aby utrudnić przesuwanie podłokietników, dokręcić śrubę ①.

3.8.5 Regulowanie kąta pochylenia poduszki podłokietnika (podłokietnik składany/podnoszony).



- Klucz sześciokątny 5 mm

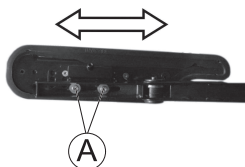


1. Poluzować śruby ①.
 Nie wyjmować śrub ①.
2. Wyregulować element dożądanego położenia.
3. Dokręcić śruby.

3.8.6 Regulowanie ustawienia poduszki podłokietnika (podłokietnik składany).



- Klucz sześciokątny 5 mm



1. Ustawić element pionowo.
2. Poluzować wewnętrzne śruby (A).
3. Wyregulować element dożądanego położenia.
4. Dokręcić śruby.
Upewnić się, że użyte podkładki Nord-Lock zostały z powrotem założone.

3.9 Regulacja zagłówka



PRZESTROGA!

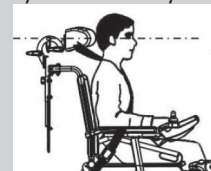
Ryzyko obrażeń ciała w przypadku używania elektrycznego wózka inwalidzkiego jako fotela samochodowego w przypadku nieprawidłowej regulacji zagłówka lub jego braku

W przypadku kolizji może to doprowadzić do urazu szyi wskutek nadmiernego odchylenia głowy do tyłu.

- Zagłówek musi być zamocowany. Zagłówek oferowany dodatkowo przez firmę Invacare do tego elektrycznego wózka inwalidzkiego idealnie nadaje się do stosowania podczas transportu.



— Zagłówek należy ustawić na wysokości uszu użytkownika.



- W celu uzyskania dostępu do otworów montażowych zagłówka w listwie oparcia może być konieczne usunięcie i zmodyfikowanie pokrycia tylnego poduszki.
- Dostępna jest opcjonalna płytki podkładki. Może być ona zainstalowana między zespołem zacisku i listwą oparcia w celu zapewnienia dodatkowego miejsca/odstępu na elementach Posture Back i Deep Back.

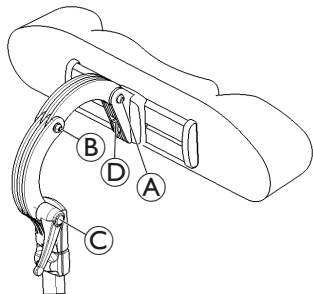
Zacisk wyposażenia zagłówka opracowano w celu instalacji w istniejących otworach montażowych w listwie oparcia.

3.9.1 Regulowanie pozycji zagłówka Rea lub podparcia szyi

Regulacja położenia przebiega tak samo w przypadku wszystkich zagłówków Rea i podparć szyi.



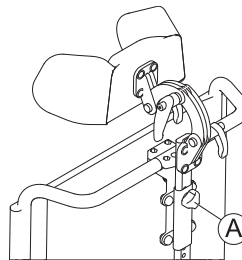
- Klucz sześciokątny 5 mm



1. Poluzować śruby A, B lub dźwignię dociskową C.
2. Ustawić zagłówek lub podparcie szyi w żądanym położeniu.
3. Ponownie dokręcić śruby i zamknąć dźwignie zaciskowe.
4. Poluzować śrubę z łbem z gniazdem sześciokątnym D.
5. Przesunąć zagłówek w lewo lub w prawo do żądanego położenia.
6. Ponownie dokręcić śrubę z łbem z gniazdem sześciokątnym.

3.9.2 Regulowanie wysokości zagłówka Rea lub podparcia szyi

Regulowanie wysokości przebiega tak samo w przypadku wszystkich zagłówków Rea i podparć szyi.



1. Poluzować ręcznie śrubę A.
2. Wyregulować element do żądanego położenia.
3. Dokręcić śrubę dłońią.

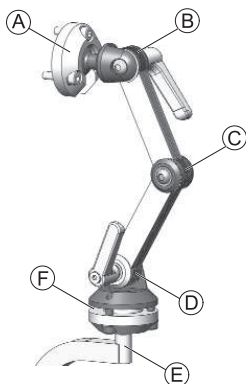
3.9.3 Regulowanie podpórki policzków



1. Zgiąć elementy lub rozsunąć je na zewnątrz do żądanego położenia.

3.9.4 Regulowanie wyposażenia zgłówka Elan

Wyposażenie zgłówka Elan można w dużym zakresie regulować. Ilustracja poniżej przedstawia możliwe zakresy regulacji przegubów.



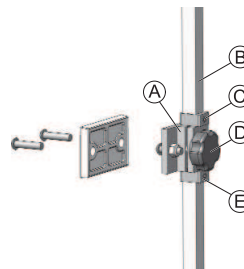
A	Górny wielokątny sworzeń obrotowy	<ul style="list-style-type: none"> Obrót o 360° Pochylenie 80°
B	Górny łącznik	<ul style="list-style-type: none"> Obrót o 180°
C	Środkowy łącznik	<ul style="list-style-type: none"> Obrót o 100°
D	Dolny łącznik	<ul style="list-style-type: none"> Obrót o 180°
E	Stojak montażowy	<ul style="list-style-type: none"> Obrót o 360° w odstępach co 90°
F	Dolny wielokątny sworzeń obrotowy	<ul style="list-style-type: none"> Obrót o 360° Pochylenie 50°

Zakładanie



- Klucz sześciokątny 2,5 mm
- Klucz sześciokątny 4 mm
- Klucz sześciokątny 5 mm

- Przy użyciu dostarczonego wyposażenia należy wyregulować i zainstalować zespół zacisku zgłówka w istniejących otworach montażowych w listwie oparcia A.
- Zainstalować podkładkę zgłówka (niepokazana) na pręcie zgłówka, używając dostarczonego wyposażenia montażowego.



Podkładkę zgłówka można wyregulować pod dowolnym kątem za pomocą kuli sworznia na końcu pręta zgłówka, poluzowując i dokręcając wyposażenie montażowe.

- Poluzować i wyjąć dolny pierścień D E ze sprzętu.
- Wsunąć pionowy stojak montażowy B do zespołu zacisku i wyregulować wysokość całkowitą podkładki zgłówka do żądanej pozycji. Dokręcić pokrętko D. W celu prawidłowego przygotowania zgłówek należy ustawić na wysokości uszu użytkownika.
- W razie potrzeby wyregulować górny pierścień D C.

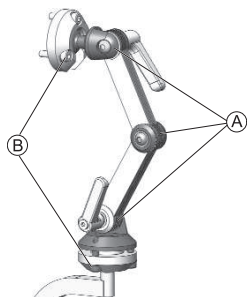
- Po ustawieniu ostatecznej wysokości wyregulować dolny pierścień D (E) w ten sposób, że spoczywa wyrównany z dolną częścią zespołu zacisku (aby zapobiec zsunięciu się).

Regulowanie głębokości i kąta

Zaglówek może być dodatkowo wyregulowany pod względem głębokości za pomocą wyposażenia przegubowego.



- Klucz sześciokątny 4 mm
- Klucz sześciokątny 5 mm



1. Poluzować śruby i dźwignie zaciskowe dwuzaciskowego zespołu regulacyjnego (A) i śruby górnych i dolnych obrotowych sworzni (B).
2. Wyregulować element dożądanego położenia.
3. Dokręcić śruby i zamknąć dźwignie zaciskowe.

3.10 Regulowanie oparcia pleców




PRZESTROGA!

Regulowanie pochylecia siedziska i oparcia pleców zmienia geometrię elektrycznego wózka inwalidzkiego i bezpośrednio wpływa na jego stabilność dynamiczną!

- Szczegółowe informacje dotyczące stabilności dynamicznej, pokonywania wzniesień i przeszkód oraz prawidłowej regulacji nachylecia siedziska lub kąta oparcia znajdują się w odpowiednich rozdziałach instrukcji obsługi elektrycznego wózka inwalidzkiego.

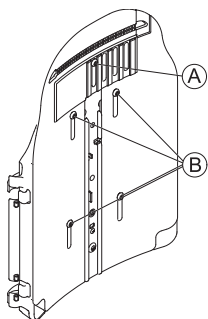
3.10.1 Regulowanie wysokości oparcia pleców

W poniższej części opisano procedury regulacji wysokości płyty oparcia pleców.

 Oparcie wykonane z pasów jest dostępne tylko w przypadku ustalonych wysokości 48 i 54 cm.



- Klucz sześciokątny 5 mm



1. Poluzować śruby **A** i **B**.



Nie wyjmować śrub **A** i **B**..

2. Wyregulować element dożądanego położenia.
3. Dokręcić śruby.

3.10.2 Dostosowywanie szerokości oparcia pleców

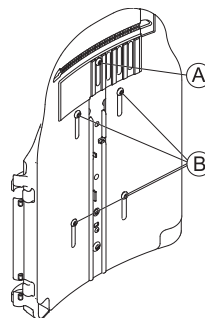
Można regulować w pewnym zakresie szerokość płyty oparcia pleców, dostosowując przednią płytę, np. w celu wyrównania płyty oparcia z poduszką siedziska. Większe zmiany ustawień muszą być wykonane przez technika serwisowego w obrębie tylnej płyty i są opisane w instrukcji serwisowania tego elektrycznego wózka inwalidzkiego.



Oparcie wykonane z pasów jest dostępne tylko w dwóch szerokościach: 38–43 cm i 48–53 cm i w niektórych przypadkach należy je wymienić w celu dostosowania szerokości. Opis wymiany oparcia znajduje się w instrukcji serwisowania tego elektrycznego wózka inwalidzkiego. Instrukcję serwisowania można zamówić w firmie Invacare. Jednak zawiera ona wskazówki dla odpowiednio przeszkolonych techników serwisowych i opisuje czynności, których nie powinien wykonywać użytkownik. Należy pamiętać, że w przypadku zmiany szerokości oparcia pleców wykonanego z pasów należy również wymienić poduszkę oparcia.



- Klucz sześciokątny 5 mm



1. Poluzować i wyjąć śrubę **A**.
2. Poluzować śruby **B**.



Nie wyjmować śrub **B**.

3. Wyregulować element dożądanego położenia.
4. Włożyć śrubę **A**.
5. Dokręcić śruby.

3.10.3 Regulowanie kąta oparcia pleców



PRZESTROGA!

Każda zmiana kąta pochylenia siedziska i kąta pochylenia oparcia pleców zmienia geometrię elektrycznego wózka inwalidzkiego i wpływa na jego stabilność dynamiczną.

- Więcej informacji dotyczących stabilności, właściwego pokonywania przeszkód, pokonywania pochyłości i podjazdów oraz prawidłowego ustawienia kątów pochylenia oparcia pleców i siedziska można znaleźć patrz instrukcja obsługi elektrycznego wózka inwalidzkiego.



PRZESTROGA!

Ryzyko wypadnięcia z wózka inwalidzkiego

Podczas regulacji kąta pochylenia oparcia może się ono nieoczekiwanie przechylić do tyłu, przez co użytkownik może wypaść z wózka inwalidzkiego.

- Podczas regulacji kąta oparcia pleców nie należy się o nie opierać.

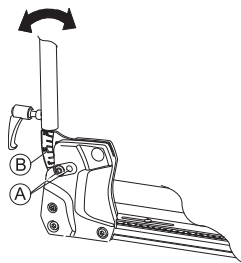


Jeżeli oparcie pleców jest wyposażone w pokrętła zamiast śrub z łbem z gniazdem sześciokątnym, narzędzia nie są potrzebne.

Oparcie pleców o regulowanej szerokości



- Klucz sześciokątny 6 mm



1. Wyjąć górną śrubę płyty oparcia **A** po obu stronach.
2. Dostosować wymagany kąt pochylenia w krokach co 3,8°. Użyć w tym celu skali **B** znajdującej się na oparciu pleców. Upewnić się, że po obu stronach został ustawiony taki sam kąt pochylenia oparcia.

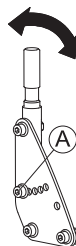
3. Włożyć i dokręcić śrubę.

Upewnić się, że śruba przechodzi przez jeden z otworów we wsporniku oparcia. Śruba musi być widoczna od wewnętrznej strony wspornika, a łeb śruby musi zrównać się ze wspornikiem.

Oparcie proste



- Klucz sześciokątny 6 mm



1. Wyjąć środkową śrubę oparcia **A** po obu stronach.
2. Dostosować wymagany kąt pochylenia w krokach co 7,5°. Upewnić się, że po obu stronach został ustawiony taki sam kąt pochylenia oparcia.
3. Włożyć i dokręcić śrubę.

3.10.4 Dostosowanie elementów tapicerowanych oparcia z możliwością regulacji naprężenia

1.



Zdjąć poduszkę oparcia pleców (przymocowaną za pomocą rzepów), pociągając ją do góry i na zewnątrz, aby uzyskać dostęp do pasów regulujących.

2.



Dostosować naprężenie poszczególnych pasów odpowiednio do potrzeb.

3. Ponownie zamocować na miejscu poduszkę oparcia pleców.

3.11 Regulowanie siedziska

3.11.1 Regulowanie szerokości siedziska


Teleskopowy element podtrzymujący siedzisko można regulować w zakresie czterech położeń. Szerokość siedziska można zatem regulować razem z regulowaną płytą siedziska lub regulowanym oparciem wykonanym z pasów.

Opis sposobu regulacji szerokości siedziska znajduje się w instrukcji serwisowania tego elektrycznego wózka inwalidzkiego. Instrukcję serwisowania można zamówić w firmie Invacare. Jednak zawiera ona wskazówki dla odpowiednio przeszkolonych techników serwisowych i opisuje czynności, których nie powinien wykonywać użytkownik.

3.11.2 Regulowanie głębokości siedziska

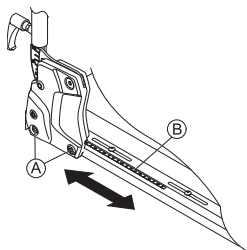



Głębokość siedziska ma duży wpływ na wybór środka ciężkości siedziska. Wpływa to na stabilność dynamiczną wózka inwalidzkiego. W przypadku znacznej zmiany głębokości siedziska należy również skorygować środek ciężkości siedziska. Zobacz rozdział „Regulowanie środka ciężkości siedziska” w instrukcji serwisowania tego elektrycznego wózka inwalidzkiego. Instrukcję serwisowania można zamówić w firmie Invacare. Jednak zawiera ona wskazówki dla odpowiednio przeszkolonych techników serwisowych i opisuje czynności, których nie powinien wykonywać użytkownik.

 Liczby na skali znajdującej się na siedzisku służą jedynie do celów orientacyjnych. Nie oznaczają one żadnych wymiarów, takich jak szerokość siedziska w centymetrach. Więcej informacji na temat skali i regulowanie głębokości siedziska można znaleźć w instrukcji serwisowania.



- Klucz sześciokątny 6 mm



1. Poluzować dolną śrubę oparcia **A** po obu stronach.
 Nie wyjmować śrub **A**.
2. Wyregulować element dożądanego położenia.
 Głębokość siedziska można płynnie regulować. Do celów orientacyjnych użyć skali **B** na siedzisku.
 Upewnić się, że po obu stronach została ustawiona taka sama głębokość siedziska.
3. Dokręcić śruby.

3.11.3 Regulowanie kąta pochylenia siedziska



PRZESTROGA!

Regulowanie pochylenia siedziska i oparcia pleców zmienia geometrię elektrycznego wózka inwalidzkiego i bezpośrednio wpływa na jego stabilność dynamiczną!

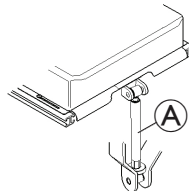
- Szczegółowe informacje dotyczące stabilności dynamicznej, pokonywania wzniesień i przeszkód oraz prawidłowej regulacji nachylenia siedziska lub kąta oparcia znajdują się w odpowiednich rozdziałach instrukcji obsługi elektrycznego wózka inwalidzkiego.

Kąt pochylenia siedziska reguluje się przy użyciu wałka znajdującego się pod przednią częścią ramy siedziska.

Podczas regulacji kąta pochylenia siedziska należy pamiętać, aby wewnątrz wałka zawsze pozostawał co najmniej 1 cm śruby gwintowanej, która nie powinna być w całości wykręcana z wałka.



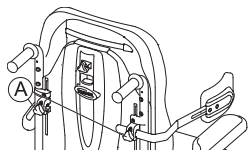
Kąt pochylenia siedziska reguluje się łatwiej, gdy nikt nie siedzi na wózku inwalidzkim.



Rysunek przedstawia położenie wałka **A** do ręcznej regulacji kąta pochylenia siedziska.

3.12 Regulowanie bocznej podpórki tułowia

Regulowanie szerokości

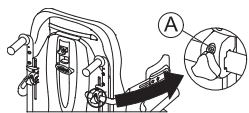


1. Poluzować pokrętkę **A**.
2. Wyregulować element dożądanego położenia.
3. Dokręcić pokrętkę.

Regulowanie wysokości



- Klucz sześciokątny 5 mm

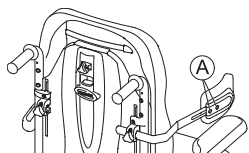


1. Poluzować śruby **A**.
2. Wyregulować element dożądanego położenia.
3. Dokręcić śruby.

Regulowanie głębokości



- Klucz sześciokątny 5 mm



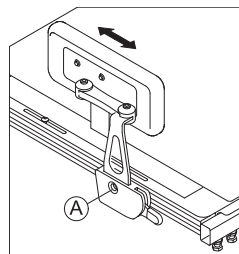
1. Poluzować śruby **A**.
2. Wyregulować element dożądanego położenia.
3. Dokręcić śruby.

3.13 Regulowanie podparcia bioder za pomocą szybkozłączki

Regulowanie położenia



- Klucz sześciokątny 5 mm

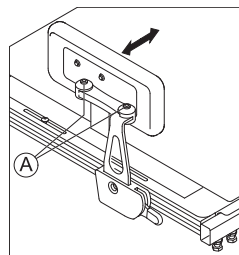



1. Poluzować śrubę **A**.
Nie wyjmować jej.
2. Ustawić podparcie bioder wżądaney pozycji.
3. Dokręcić śrubę.

Regulowanie szerokości



- 2 x klucz sześciokątny 5 mm

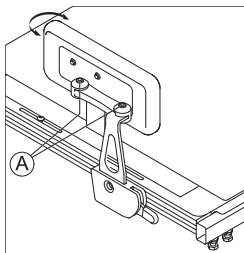


1. Poluzować śruby **A**.
2. Ustawićżądaną szerokość podparcia bioder.
 Można ustawić szerokość mniejszą niż szerokość siedziska, ale nie większą.
3. Dokręcić śruby.

Regulowanie kąta nachylenia



- Klucz sześciokątny 5 mm

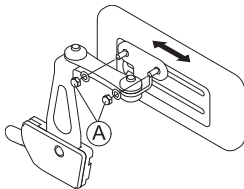


1. Poluzować śruby **A**.
2. Ustawić żądany kąt nachylenia podparcia bioder.
3. Dokręcić śruby.

Regulowanie głębokości podkładki pod biodro



- Klucz 10 mm



1. Poluzować dwie śruby **A**.
2. Wyregulować podkładkę pod biodro do żądanej głębokości.
3. Dokręcić śruby.

Regulowanie wysokości podkładki pod biodro

Wysokość podkładki pod biodro można wyregulować na dwa sposoby:

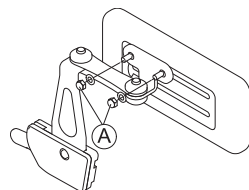
- Za pomocą jej otworów do mocowania.
- Za pomocą jej wspornika.

Za pomocą otworów do mocowania



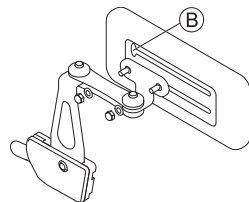
- Klucz 10 mm

1.



Poluzować dwie śruby **A**.

2.



Wyjąć wspornik podkładki pod biodro z otworu do mocowania poprzez wycięcie **B**.

3. Włożyć wspornik podkładki pod biodro do innego otworu do mocowania.

4. Dokręcić śruby.

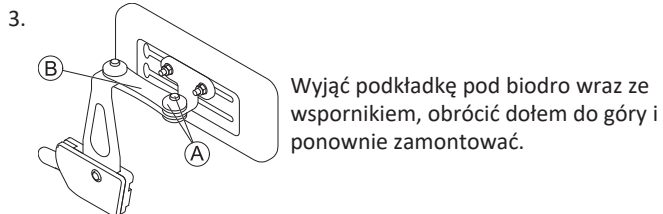
Za pomocą wspornika



- Klucz sześciokątny 5 mm



2. Wyjąć małe złącze wciskane (B).



4. Włożyć złącze wciskane, nasadkę wciskaną, śrubę i dokręcić.

3.14 Regulowanie / zdejmowanie tacy

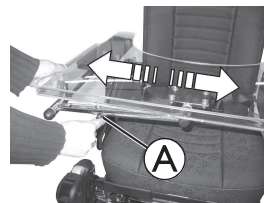
**OSTRZEŻENIE!****Ryzyko obrażeń ciała lub uszkodzenia urządzenia**

Jeśli elektryczny wózek inwalidzki wyposażony jest w stolik lub inny dodatkowy osprzęt, mogą one odpaść podczas przenoszenia do środka transportu i spowodować uszkodzenia mienia lub obrażenia ciała użytkowników w przypadku kolizji.

- Jeśli jest to możliwe dodatkowy osprzęt należy przymocować do elektrycznego wózka inwalidzkiego lub zdemontować i zabezpieczyć w środku transportu podczas przewozu.
- Jeśli stolik jest zamontowany, przed przewożeniem elektrycznego wózka inwalidzkiego należy go zawsze zdejmować.

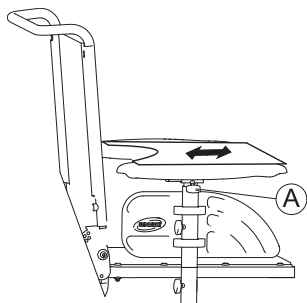


3.14.1 Boczna regulacja tacy



1. Poluzować śrubę motylkową (A).
2. Wyregulować element dożądanego położenia.
3. Dokręcić śrubę motylkową.

3.14.2 Regulowanie głębokości tacy / zdejmowanie tacy



1. Poluzować śrubę motylkową (A).
2. Dostosować element do żądanej pozycji (lub wyjąć ją całkowicie).
3. Dokręcić śrubę motylkową.

3.14.3 Odsuwanie tacy na bok

Tacę można obrócić i odsunąć na bok, aby umożliwić użytkownikowi wsiadanie na elektryczny wózek inwalidzki i zsiadanie z niego.



PRZESTROGA!

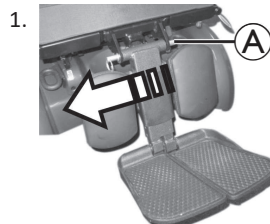
Niebezpieczeństwo urazu! Po podniesieniu taca nie zostanie zablokowana w tym położeniu!

- Nie należy odchylać tacy do góry, ale pozostawić ją nachyloną w tym położeniu.
- Nigdy nie jeździć z odchyloną w górę tacą.
- Zawsze opuszczać tacę w kontrolowany sposób.

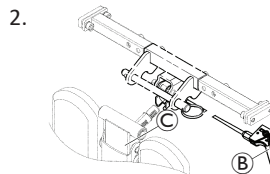
3.15 Centralne podparcia nóg – regulowane ręcznie

3.15.1 Zdejmowane podparcia nóg

Centralne podparcie nóg z regulacją ręczną można całkowicie usunąć.



Usunąć wymiowaną oś (A).



Mocno przytrzymać podparcie nóg i pociągnąć dźwignię (B).

3. Zdjąć podparcie nóg z uchwytu (C).

3.15.2 Ustawianie kąta nachylenia podparcia nóg



PRZESTROGA! Ryzyko obrażeń ciała

Jeśli podparcie nogi jest nieumocowane i pociągnięta zostanie dźwignia **A**, podparcie nóg gwałtownie opadnie, co może spowodować obrażenia ciała.

- Przed pociągnięciem dźwigni należy zabezpieczyć podparcie nóg.



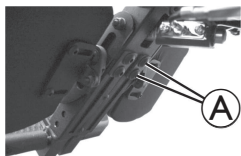
1. Przytrzymać bezpiecznie podparcie nóg.
2. Pociągnąć dźwignię **A**.
3. Wcisnąć podparcie nóg, ustawiając je w żądanej pozycji.

3.15.3 Ustawianie długości podparcia nóg



- Klucz sześciokątny 5 mm (3/16 cala)

Długość podparć nóg można regulować niezależnie z każdej strony.



1. Zwolnić śruby **A** z tyłu podparcia nóg.
2. Ustawić żądaną długość.
3. Ponownie przykręcić śruby.

3.15.4 Ustawianie kąta nachylenia podparcia nóg



- Klucz sześciokątny 4 mm (5/32 cala)

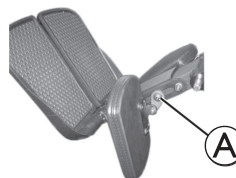


1. Złożyć stopnie do góry, aby uzyskać dostęp do śrub nastawczych **A**.
2. Ustawić śruby nastawcze.
3. Ponownie złożyć podparcie nóg.

3.15.5 Regulacja podkładek pod tydki



- Klucz sześciokątny 5 mm (3/16 cala)



1. Pochylić podkładkę pod tydkę do przodu, aby uzyskać dostęp do śrub **A**.
2. Poluzować śrubę i ustawić podkładkę pod tydkę pod żądanym kątem i na żądanej wysokości.
3. Ponownie dokręcić śrubę.
4. Odchylić podkładkę pod tydkę do tyłu.

3.16 Podparcie nóg LNX

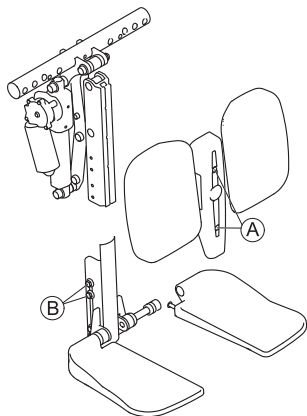
3.16.1 Ustawianie długości podparcia nóg

W razie potrzeby, podparcie nóg można wstępnie ustawić na 83° lub 97° zamiast 90°. Należy skontaktować się z dostawcą produktów firmy Invacare.



- Klucz sześciokątny 4 mm
- Klucz płaski 10 mm

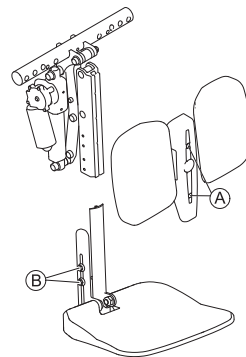
Długość podparć nóg można regulować niezależnie z każdej strony.



1. Wyjąć śruby (A) z przodu podparcia nóg.
2. Zdjąć pokrywę wraz z podkładkami pod łydki.
3. Poluzować nakrętki (B) z boku podparcia nóg.
Może być konieczne zdjęcie nakrętek i przeniesienie ich z jednego gniazda do drugiego.
4. Ustawić żądaną długość.
5. Dokręcić nakrętki.
6. Ponownie założyć podkładki pod łydki i pokrywę oraz ponownie dokręcić śruby.



W ten sam sposób regulowane jest podparcie nóg z platformą na stopę.



3.16.2 Ustawianie kąta nachylenia podparcia nóg



- Klucz sześciokątny 4 mm (5/32 cala)



1. Złożyć stopnie do góry, aby uzyskać dostęp do śrub nastawczych (A).
2. Ustawić śruby nastawcze.
3. Ponownie złożyć podparcie nóg.

3.16.3 Regulowanie szerokości podparcia nóg

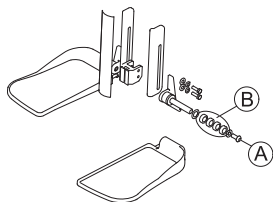
Szerokość podparcia nóg jest regulowany za pomocą rozpórek:

- Ustawić rozpórki wewnątrz, aby zwiększyć szerokość.
- Ustawić rozpórki na zewnątrz, aby zmniejszyć szerokość.

Każda rozpórka zwiększa lub zmniejsza szerokość o 6,35 mm (1/4").



- Klucz sześciokątny 6 mm

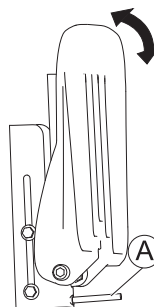


1. Wyjąć śrubę ①.
2. Wyjąć rozpórki ② i podparcie nóg.
3. Ustawić rozpórki wewnątrz jak to konieczne.
4. Dodać podparcie nóg.
5. Ustawić rozpórki na zewnątrz jak to konieczne.
6. Ponownie dokręcić śrubę.

3.16.4 Ustawianie kąta nachylenia podparcia nóg



- Klucz sześciokątny 4 mm (5/32 cala)



1. Złożyć podparcie nóg do góry, aby uzyskać dostęp do śruby nastawczej ①.
2. Ustawić śrubę nastawczą.
3. Ponownie rozłożyć podparcie.

3.16.5 Regulacja podkładek pod łydki



Ryzyko uszkodzenia elektrycznego wózka inwalidzkiego

- Po zmianie konfiguracji podkładek pod łydki upewnić się, że podczas regulowania kąta podparcia nóg, podkładowki pod łydki nie stykają się z kółkami samonastawnymi ani płytą siedziska.

Podkładki pod łydki mogą być regulowane niezależnie od ich odpowiedniego uchwytu mocującego przy użyciu śrub montażowych z tyłu podkładek pod łydki. Podkładki pod łydki mogą być regulowane (głębokość, wysokość i kąt), aby uzyskać różne konfiguracje. Niezależne regulacje podkładek zapewniają optymalne pozycjonowanie i komfort dla użytkowników końcowych — poniżej przedstawiono przykładowe konfiguracje przedstawiono poniżej.

Regulacja podkładki pod łydkę — przykładowe konfiguracje				
wycentrowane	Położenie rozszerzone (maks.)	Przesunięcie obniżone	Podniesione Przesunięcie	Pod kątem



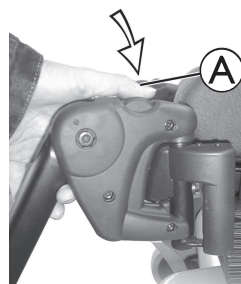
- Klucz sześciokątny 4 mm

1. Pochylić podkładkę pod łydkę do przodu, aby uzyskać dostęp do śrub.
2. Poluzować śruby i w razie potrzeby usunąć je.
3. Wyregulować podkładki pod łydki na żądaną wysokość i szerokość.
4. Ponownie przykręcić śruby.
5. Odchylić podkładkę pod łydkę do tyłu.

3.17 Podparcie nóg Vari-F

3.17.1 Obracanie podparcia nóg na zewnątrz i/lub wyjmowanie go

Mały przycisk odblokowujący znajduje się w górnej części podparcia nóg. Kiedy podparcie nóg jest odblokowane, można je odchylić do wewnątrz lub na zewnątrz przy wsiedaniu na wózek inwalidzki. Można je także całkowicie wyjąć.



1. Nacisnąć przycisk odblokowujący **A** i odchylić podparcie nóg na zewnątrz.
2. Wyjąć podparcie nóg, unosząc je w górę.

3.17.2 Ustawianie kąta pochylenia



PRZESTROGA!

Ryzyko obrażeń ciała z powodu nieprawidłowego wyregulowania podnóżków i podparć nóg

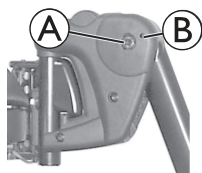
- Przed każdą jazdą i w jej trakcie konieczne jest zapewnienie, że podnóżki nie stykają się ani z kółkami samonastawnymi, ani z podłożem.



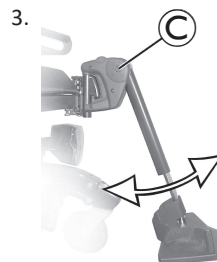
- Klucz sześciokątny 6 mm

1. Poluzować śrubę (A) za pomocą klucza sześciokątnego.

2.



Jeśli po poluzowaniu śruby nie można przesunąć podparcia nóg, należy umieścić metalowy bolec w specjalnym otworze (B) i lekko uderzać w niego młotkiem. W ten sposób zostanie zwolniony mechanizm zaciskający wewnątrz podparcia nóg. W razie potrzeby powtórzyć czynności z drugiej strony podparcia nóg.



Poluzować śrubę (C).

4. Ustawić żądany kąt.

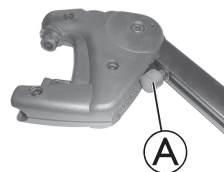
5. Ponownie dokręcić śrubę.

3.17.3 Ustawianie krańcowego położenia podparcia nóg

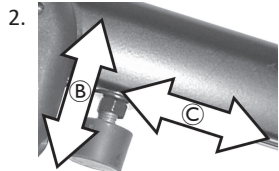


- Klucz sześciokątny 6 mm
- Klucz 10 mm

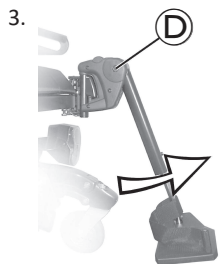
1.



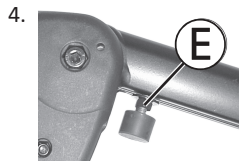
Krańcowe położenie podparcia nóg wyznaczone jest przez gumowy ogranicznik (A).



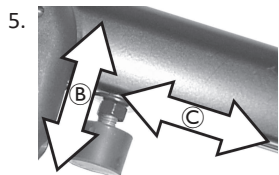
Gumowy ogranicznik można wkręcać lub wykręcać ② albo przesuwając w górę lub w dół ③.



Poluzować śrubę ④, obrócić podparcie nóg do góry, aby uzyskać dostęp do gumowego ogranicznika.

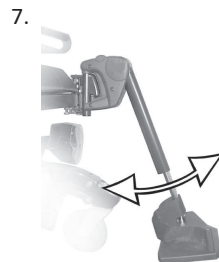


Poluzować przeciwnakrętkę ⑤.



Ustawić ogranicznik w żądanym położeniu.

6. Ponownie dokręcić przeciwnakrętkę.



Ustawić podparcie nóg w żądanym położeniu.

8. Ponownie dokręcić śrubę.

3.17.4 Regulowanie długości podparcia nóg



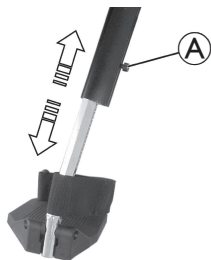
PRZESTROGA!

Ryzyko obrażeń ciała z powodu nieprawidłowego wyregulowania podnóżków i podparć nóg

- Przed każdą jazdą i w jej trakcie konieczne jest zapewnienie, że podnóżki nie stykają się ani z kółkami samonastawnymi, ani z podłożem.



- Klucz sześciokątny 5 mm

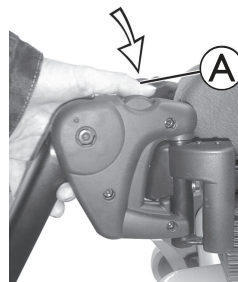


1. Poluzować śrubę (A).
2. Wyregulować do żądanej długości.
3. Ponownie dokręcić śrubę.

3.18 Podparcia nóg Vari-A

3.18.1 Obracanie podparcia nóg na zewnątrz i/lub wyjmowanie go

Mały przycisk odblokowujący znajduje się w górnej części podparcia nóg. Kiedy podparcie nóg jest odblokowane, można je odchylić do wewnątrz lub na zewnątrz przy wsiedaniu na wózek inwalidzki. Można je także całkowicie wyjąć.



1. Nacisnąć przycisk odblokowujący (A) i odchylić podparcie nóg na zewnątrz.
2. Wyjąć podparcie nóg, unosząc je w górę.

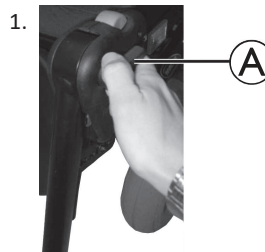
3.18.2 Ustawianie kąta pochylenia



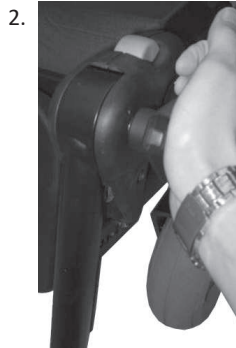
PRZESTROGA!

Ryzyko obrażeń ciała z powodu nieprawidłowego wyregulowania podnóżków i podparć nóg

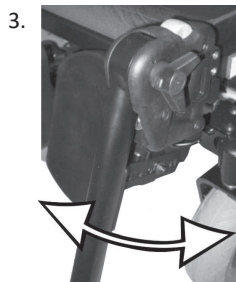
- Przed każdą jazdą i w jej trakcie konieczne jest zapewnienie, że podnóżki nie stykają się ani z kółkami samonastawnymi, ani z podłożem.



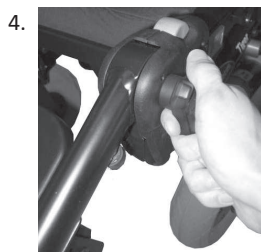
1. Obrócić pokrętło blokujące (A) o co najmniej jeden obrót w lewo.



Uderzyć w pokrętło, aby zwolnić mechanizm blokujący.



Ustawić żądany kąt.



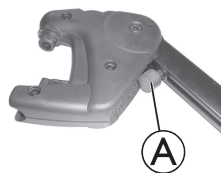
Obrócić pokrętło w prawo, aby je dokręcić.

3.18.3 Ustawianie krańcowego położenia podparcia nóg



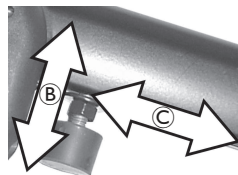
- Klucz 10 mm

1.



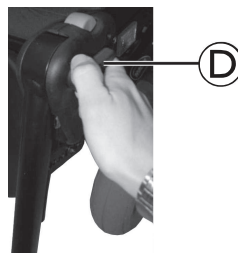
Krańcowe położenie podparcia nóg wyznaczone jest przez gumowy ogranicznik (A).

2.



Gumowy ogranicznik można wkręcać lub wykręcać (B) albo przesuwając w górę lub w dół (C).

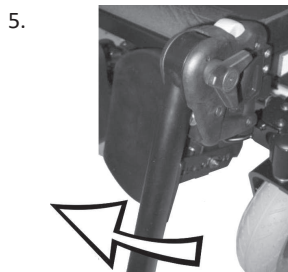
3.



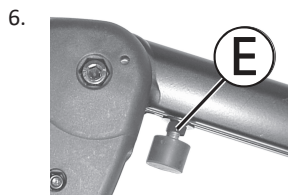
Poluzować pokrętło blokujące (D) o co najmniej jeden obrót w lewo.



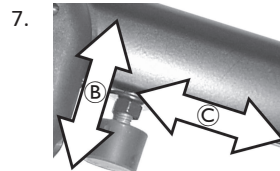
Uderzyć w pokrętło, aby zwolnić mechanizm blokujący.



Obrócić podparcie nóg do góry, aby uzyskać dostęp do gumowego ogranicznika.

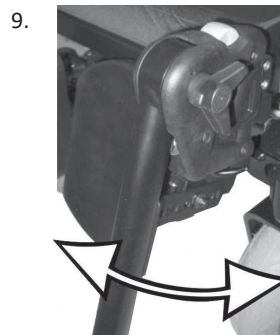


Poluzować przeciwnakrętkę **E** kluczem nasadowym.



Ustawić ogranicznik w żądanym położeniu.

8. Ponownie dokręcić przeciwnakrętkę.



Ustawić podparcie nóg w żądanym położeniu.

10. Dokręcić pokrętło blokujące.

3.18.4 Regulowanie długości podparcia nóg



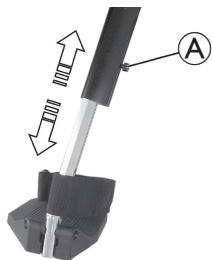
PRZESTROGA!

Ryzyko obrażeń ciała z powodu nieprawidłowego wyregulowania podnóżków i podparć nóg

- Przed każdą jazdą i w jej trakcie konieczne jest zapewnienie, że podnóżki nie stykają się ani z kółkami samonastawnymi, ani z podłożem.



- Klucz sześciokątny 5 mm



1. Poluzować śrubę ①.
2. Wyregulować do żądanej długości.
3. Ponownie dokręcić śrubę.

3.18.5 Regulacja podkładek pod tydki

Regulowanie wysokości



- Klucz sześciokątny 4 mm



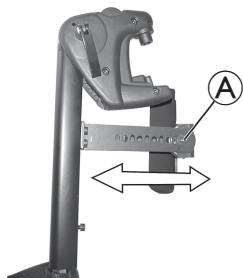
1. Poluzować śrubę ①.
2. Wyregulować do żądanego położenia.
3. Ponownie dokręcić śruby.

Regulowanie głębokości

Głębokość podkładek pod tydki można regulować za pośrednictwem płyty mocującej. Kombinacje otworów w płycie mocującej pozwalają na ustawienie 5 różnych głębokości.



- Klucz 10 mm



1. Wyjąć nakrętkę A.
2. Wyregulować do żądanej głębokości. Należy pamiętać, że otwory okrągłe są przeznaczone na śrubę ustalającą podkładki pod łydki, a podłużne na skuwkę bez gwintu.
3. Ponownie założyć i dokręcić nakrętkę.

Odblokowanie i obracanie podkładki pod łydkę do tyłu



1.

Nacisnąć podkładkę pod łydkę pionowo w dół.



2.

Odblokować podparcie nóg i obrócić na zewnątrz. Podkładka pod łydkę samoistnie obróci się do tyłu.



3.

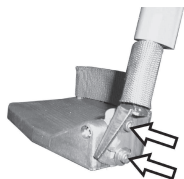
Wyjąć nogę z paska zapiętkowego i postawić na ziemi.

3.18.6 Dostosowywanie podnóżków

Dostosowywanie podnóżków o regulowanym kącie nachylenia



- Klucz sześciokątny 5 mm

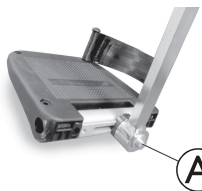


1. Poluzować obydwie śruby ustalające na podnóżku.
2. Wyregulować dożądanego kąta pochylenia.
3. Ponownie dokręcić śruby.

Dostosowywanie podnóżków o regulowanym kącie nachylenia i gęębokości



- Klucz sześciokątny 5 mm

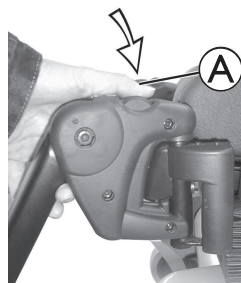


1. Poluzować śrubę ustalającą na podnóżku (A).
2. Wyregulować podnóżek na żądany kąt nachylenia lub gęębokość.
3. Ponownie dokręcić śrubę.

3.19 Podparcia nóg ADM

3.19.1 Obracanie podparcia nóg na zewnątrz i/lub wyjmowanie go

Mały przycisk odblokowujący znajduje się w górnej części podparcia nóg. Kiedy podparcie nóg jest odblokowane, można je odchylić do wewnątrz lub na zewnątrz przy wsiadaniu na wózek inwalidzki. Można je także całkowicie wyjąć.



1. Nacisnąć przycisk odblokowujący (A) i odchylić podparcie nóg na zewnątrz.
2. Wyjąć podparcie nóg, unosząc je w górę.

3.19.2 Ustawianie kąta pochylenia



PRZESTROGA!

Ryzyko obrażeń ciała z powodu nieprawidłowego wyregulowania podnóżków i podparć nóg

- Przed każdą jazdą i w jej trakcie konieczne jest zapewnienie, że podnóżki nie stykają się ani z kółkami samonastawnymi, ani z podłożem



PRZESTROGA! Ryzyko zmiążdżenia

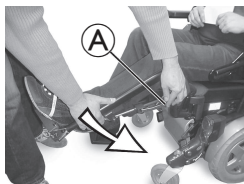
— Nie umieszczać rąk w zasięgu obrotu podparcia nóg.

Podnoszenie



1. Pociągnąć podnóżek do góry do momentu ustawieniażądanego kąta pochylenia.

Opuszczanie



1. Przytrzymując podparcie nóg na poziomie stopnia, pociągnąć boczną dźwignię nastawczą **A** i powoli opuścić podparcie nóg.

3.19.3 Regulowanie długości podparcia nóg

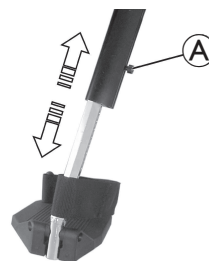


PRZESTROGA! Ryzyko obrażeń ciała z powodu nieprawidłowego wyregulowania podnóżków i podparć nóg

— Przed każdą jazdą i w jej trakcie konieczne jest zapewnienie, że podnóżki nie stykają się ani z kółkami samonastawnymi, ani z podłożem.



- Klucz sześciokątny 5 mm



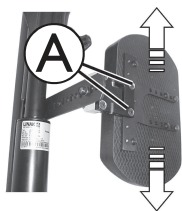
1. Poluzować śrubę **A**.
2. Wyregulować dożądaneydługości.
3. Ponownie dokręcić śrubę.

3.19.4 Regulacja podładek pod łydki

Regulowanie wysokości



- Klucz sześciokątny 4 mm



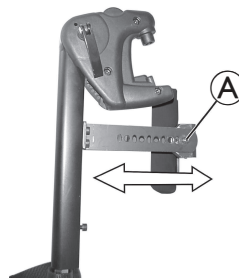
1. Poluzować śrubę ①.
2. Wyregulować do żądanego położenia.
3. Ponownie dokręcić śruby.

Regulowanie głębokości

Głębokość podładek pod łydki można regulować za pośrednictwem płyty mocującej. Kombinacje otworów w płycie mocującej pozwalają na ustawienie 5 różnych głębokości.



- Klucz 10 mm



1. Wyjąć nakrętkę ①.
2. Wyregulować do żądanej głębokości. Należy pamiętać, że otwory okrągłe są przeznaczone na śrubę ustalającą podładek pod łydki, a podłużne na skuwkę bez gwintu.
3. Ponownie założyć i dokręcić nakrętkę.

Odblokowanie i obracanie podładek pod łydki do tyłu



1.

Nacisnąć podładek pod łydki pionowo w dół.

2.



Odblokować podparcie nóg i obrócić na zewnątrz.
Podkładka pod łydkę samoistnie obróci się do tyłu.

3.



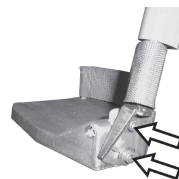
Wyjąć nogę z paska
zapiętkowego i postawić na
ziemi.

3.19.5 Dostosowywanie podnóżków

Dostosowywanie podnóżków o regulowanym kącie nachylenia



- Klucz sześciokątny 5 mm



1. Poluzować obydwie śruby ustalające na podnóżku.
2. Wyregulować dożądanego kąta pochylenia.
3. Ponownie dokręcić śruby.

Dostosowywanie podnóżków o regulowanym kącie nachylenia i gęębokości



- Klucz sześciokątny 5 mm

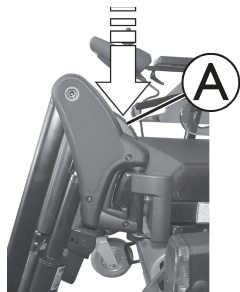


1. Poluzować śrubę ustalającą na podnóżku (A).
2. Wyregulować podnóżek na żądany kąt nachylenia lub gęębokość.
3. Ponownie dokręcić śrubę.

3.20 Elektryczne, podnoszone podparcia nóg (podparcie nóg ADE)

3.20.1 Obracanie podparcia nóg na zewnątrz i/lub wyjmowanie go

Mały przycisk odblokowujący znajduje się w górnej części podparcia nóg. Kiedy podparcie nóg jest odblokowane, można je odchylać do wewnątrz lub na zewnątrz przy wsiadaniu na wózek inwalidzki. Można je także całkowicie wyjąć.



1. Nacisnąć przycisk odblokowujący **A** i odchylić podparcie nóg na zewnątrz.
2. Wyjąć podparcie nóg, unosząc je w górę.

3.20.2 Ustawianie kąta pochylenia



PRZESTROGA!
Ryzyko zmiżdżenia

— Nie umieszczać rąk w zasięgu obrotu podparcia nóg.



PRZESTROGA!

Ryzyko obrażeń ciała z powodu nieprawidłowego wyregulowania podnóżków i podparć nóg

- Przed każdą jazdą i w jej trakcie konieczne jest zapewnienie, że podnóżki nie stykają się ani z kółkami samonastawnymi, ani z podłożem

Podparcia nóg z możliwością elektrycznej regulacji wysokości obsługuje się za pomocą pulpitu sterowniczego. Więcej informacji na temat pulpitu sterowniczego można znaleźć w dotyczącej go instrukcji obsługi.

3.20.3 Regulowanie długości podparcia nóg



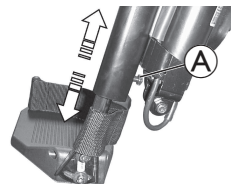
PRZESTROGA!

Ryzyko obrażeń ciała z powodu nieprawidłowego wyregulowania podnóżków i podparć nóg

- Przed każdą jazdą i w jej trakcie konieczne jest zapewnienie, że podnóżki nie stykają się ani z kółkami samonastawnymi, ani z podłożem.



- Klucz 10 mm



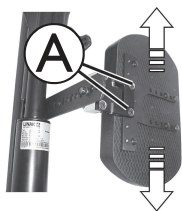
1. Poluzować śrubę **A**.
2. Wyregulować do żądanej długości.
3. Ponownie dokręcić śrubę.

3.20.4 Regulacja podładek pod łydki

Regulowanie wysokości



- Klucz sześciokątny 4 mm



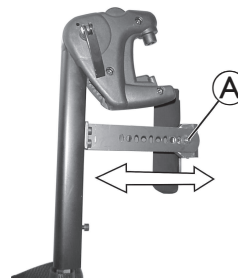
1. Poluzować śrubę ①.
2. Wyregulować dożądanego położenia.
3. Ponownie dokręcić śruby.

Regulowanie głębokości

Głębokość podładek pod łydki można regulować za pośrednictwem płyty mocującej. Kombinacje otworów w płycie mocującej pozwalają na ustawienie 5 różnych głębokości.



- Klucz 10 mm



1. Wyjąć nakrętkę ①.
2. Wyregulować dożądanego głębokości. Należy pamiętać, że otwory okrągłe są przeznaczone na śrubę ustalającą podładek pod łydki, a podłużne na skuwkę bez gwintu.
3. Ponownie założyć i dokręcić nakrętkę.

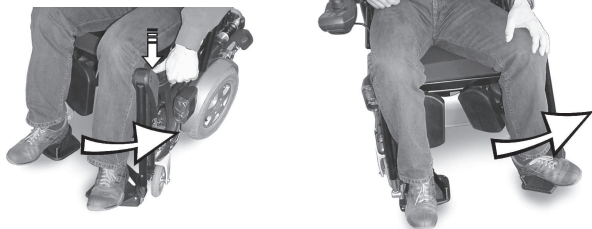
Odblokowanie i obracanie podładek pod łydki do tyłu



1.

Nacisnąć podładek pod łydki pionowo w dół.

2.



Odblokować podparcie nóg i obrócić na zewnątrz.
Podkładka pod łydkę samoistnie obróci się do tyłu.

3.



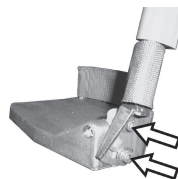
Wyjąć nogę z paska
zapiętkowego i postawić na
ziemi.

3.20.5 Dostosowywanie podnóżków

Dostosowywanie podnóżków o regulowanym kącie nachylenia



- Klucz sześciokątny 5 mm



1. Poluzować obydwie śruby ustalające na podnóżku.
2. Wyregulować dożądanego kąta pochylenia.
3. Ponownie dokręcić śruby.

Dostosowywanie podnóżków o regulowanym kącie nachylenia i gęębokości



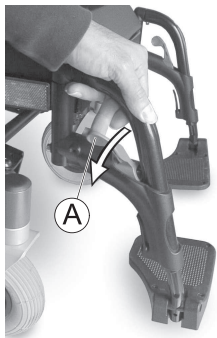
- Klucz sześciokątny 5 mm



1. Poluzować śrubę ustalającą na podnóżku (A).
2. Wyregulować podnózek na żądany kąt nachylenia lub gęębokość.
3. Ponownie dokręcić śrubę.

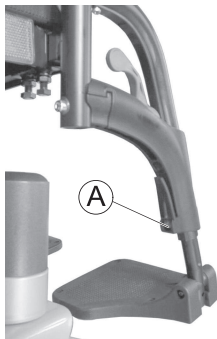
3.21 Dostosowanie podparcia nóg Standard 80°


Obracanie i/lub wyjmowanie



1. Popchnąć dźwignię zwalniającą **A** do wewnątrz lub na zewnątrz.
2. Wyregulować element dożądanego położenia.
3. Pociągnąć do góry, aby wyjąć element.

Dostosowywanie długości

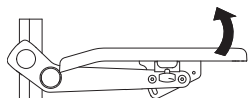


1. Poluzować śrubę **A**.
 Nie wyjmować śruby **A**.
2. Wyregulować element dożądanego położenia.
3. Dokręcić śrubę.

4 Użytkowanie

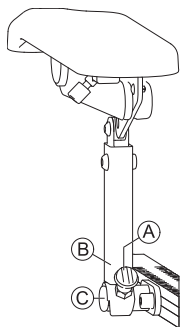
4.1 Zdejmowanie podłokietnika w celu przewożenia na boku

Podłokietnik składany



1. Złożyć podłokietnik w celu przewożenia na boku.

Podłokietnik podnoszony



1. Pociągnąć pokrętko **A**, aby odblokować podparcie podłokietnika **B** z płyty łożyska **C**.
2. Złożyć podłokietnik w celu przewożenia na boku.

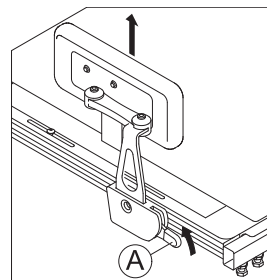


Więcej informacji na temat przewożenia na boku — patrz instrukcja obsługi elektrycznego wózka inwalidzkiego.

4.2 Zdejmowanie/wkładanie podparcia bioder za pomocą szybkozłączki

Zdejmowanie podparcia bioder

1. Pociągnąć dźwignię **A** w górę.
2. Zdjąć podparcie bioder z uchwytu.



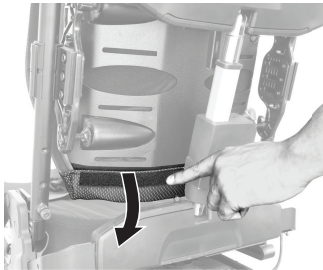
Wkładanie podparcia bioder

1. Włożyć podparcie bioder do uchwytu.
2. Popchnąć dźwignię **A** do dołu. Upewnić się, że podparcie bioder zatrzasnęło się — będzie słyszalne „kliknięcie”.

4.3 Wymiana poduszki oparcia pleców

jedynie dla oparc pleców Matrix Elit

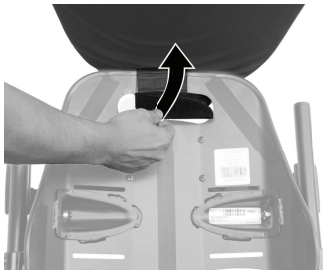
Usunięcie poduszki oparcia pleców



1. Poluznić taśmę z rzepami w dolnej części oparcia pleców.

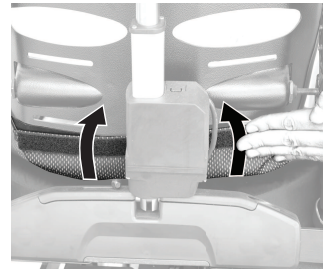


2. Unieść poduszkę do góry.



3. Poluznić taśmę z rzepami przy uchwycie oparcia pleców.

Instalacja poduszki oparcia pleców



1. Zapiąć taśmę z rzepami w dolnej części oparcia pleców.



2. Zgiąć poduszkę do góry.



3. Zapiąć taśmę z rzepami w dolnej części oparcia pleców.

4.4 Korzystanie z zasilanego LNX podparcia nóg montowanego na środku z teleskopowym podestem

Regulacja kąta



OSTRZEŻENIE!

Miejsce przytrzaśnięcia

Ryzyko przytrzaśnięcia podczas regulowania kąta podnóżka.

- Podczas regulowania kąta podnóżka górna część podnóżka powinna być wolna.

Obniżanie podestu



NOTYFIKACJA!

Obniżanie podestu, aż do wstępnie ustawionego punktu mogłoby spowodować uszkodzenie podłogi.

- Przerwać obniżanie podestu, gdy dotknie on podłogi.

Teleskopowy podest można obniżać aż do wstępnie ustawionego punktu. Zależnie od konfiguracji wózka inwalidzkiego, punkt ten może nie pasować dokładnie do wysokości siedzisko-podłogi, ale kończyć się kilka milimetrów nad lub za podłogą.

Blokada jazdy



NOTYFIKACJA!

Jazda wózkiem inwalidzkim z obniżonym podestem mogłaby spowodować uszkodzenie podnóżka.

- W momencie poruszenia podestu zasprężana jest blokada jazdy.

1. Aby wysprzęglić blokadę jazdy, należy odciągnąć podest do położenia górnego.

5 Harmonogram konserwacji

W celu zapewnienia optymalnego bezpieczeństwa i niezawodności systemu ustawiania elektrycznego, należy przestrzegać poniższego harmonogramu / tabeli konserwacji. Oprócz harmonogramu konserwacji należy zwrócić uwagę na następujące zadania konserwacji i ostrzeżenia bezpieczeństwa, które należy uwzględnić w codziennych obowiązkach.



OSTRZEŻENIE!

Wszelkie nagłe lub stopniowe pogorszenie działania / wydajności systemu pozycjonowania mocy (tj. zwiększony hałas silnika siłownika / skrzyni biegów, grzechotanie, rozprężenie itp.) należy natychmiast zgłosić sprzedawcy.

- W celu zapewnienia, że nie występuje nietypowe zużycie bądź uszkodzenie fizyczne wymagające serwisowania i/lub naprawy, zalecany jest pełny przegląd wózka inwalidzkiego przez wykwalifikowanego technika.



W celu zapewnienia, że system elektrycznego ustawiania działa prawidłowo i bezpiecznie, firma Invacare zaleca przeprowadzanie pełnego przeglądu systemu elektrycznego ustawiania przez dystrybutora co sześć (6) miesięcy przez wykwalifikowanego technika.



Należy przeczytać i przestrzegać wszystkich informacji dotyczących konserwacji i bezpieczeństwa dotyczących elektrycznej podstawy wózka inwalidzkiego. Patrz instrukcja obsługi wózka inwalidzkiego (dostarczana oddzielnie).

Konserwacja codzienna:

- Należy sprawdzić, czy wszystkie przełączniki (przyciski/przełączniki) obsługujące system elektrycznego ustawiania działają prawidłowo.
- Naładować akumulatory (ważne informacje na temat ładowania i prawidłowej konserwacji akumulatorów, patrz instrukcja obsługi wózka inwalidzkiego).

Lista kontrolna przeglądu comiesięcznego:

- Przewody elektryczne:
 - Sprawdzić pod kątem przyszczygnięć lub naciągnięć przewodów (w całym systemie siedziska)
 - Sprawdzić pod kątem zużycia i uszkodzeń zewnętrznych przewodów
 - Sprawdzić, czy połączenia są solidne
- Tapicerka:
 - Sprawdzić wszystkie części tapicerki pod kątem zużycia i uszkodzeń zewnętrznych
 - Sprawdzić wszystkie pokrycia, zwłaszcza znajdujące się w pobliżu części metalowych, pod kątem zużycia i uszkodzeń zewnętrznych
- Sprzęt i elementy:
 - Sprawdzić sprzęt mocujący (system siedziska do podstawy)
- Łączniki krańcowe:
 - Sprawdzić ustawienia łącznika krańcowego
 - Upewnić się, że DLO funkcjonuje prawidłowo

6 Po użyciu

6.1 Regeneracja

Produkt nadaje się do wielokrotnego użycia. Aby zregenerować produkt dla nowego użytkownika, należy wykonać następujące czynności:

- Czynność kontrolna
- Czyszczenie i dezynfekcja
- Przystosowanie do potrzeb nowego użytkownika.

Szczegółowe informacje zawiera instrukcja serwisowania tego produktu.

Należy upewnić się, że instrukcja obsługi została przekazana z produktem.

Nie należy używać produktu ponownie w przypadku stwierdzenia jakichkolwiek uszkodzeń lub usterek.

6.2 Utylizacja

Aby dbać o środowisko naturalne, po upływie okresu eksploatacji produktu należy poddać go recyklingowi w odpowiednim zakładzie.

Rozmontować produkt i jego podzespoły w celu oddzielenia różnych materiałów i poddania ich odrębnemu recyklingowi.

Utylizacja i recykling używanych produktów i opakowań musi odbywać się zgodnie z obowiązującymi w danym kraju przepisami i uregulowaniami prawnymi dotyczącymi postępowania z odpadami. W celu uzyskania szczegółowych informacji należy skontaktować się z lokalnym zakładem gospodarki odpadami.

7 Rozwiązywanie problemów

7.1 Rozwiązywanie problemów dotyczących wydajności



Dodatkowe informacje na temat rozwiązywania problemów dotyczących elektrycznego wózka inwalidzkiego i elektroniki, patrz część Rozwiązywanie problemów w instrukcjach obsługi elektrycznego wózka inwalidzkiego i pulpitu sterowniczego (dostarczane oddzielnie).

Objaw	Możliwa przyczyna	Rozwiązania
Elektryczny wózek inwalidzki jest włączony, ale system nie jedzie	System przechylony i/lub podniesiony poza kąt blokady napędu (DLO)	Przywrócić system siedziska do położenia neutralnego (wyjściowego)
	Silniki napędu nie są zasprężone	Zasprężlić silniki napędu.
	Zasilane LNX środkowe podparcie nóg z obniżonym teleskopowym podestem	Odciągnąć podest do położenia górnego.
System siedziska nie działa	Niski poziom naładowania akumulatorów	Sprawdzić / naładować / wymienić akumulatory. Skontaktować się z dostawcą.
	Luźne/wadliwe połączenie elektryczne	Sprawdzić połączenia przewodów/sprawdzić opaski zaciskowe (zbyt ciasne/zbyt luźne). Skontaktować się z dostawcą.
	Przepalony bezpiecznik	Sprawdzić/wymienić bezpiecznik. Skontaktować się z dostawcą.
	Zakłócenia/blokady, zaciśnięte przewody	Sprawdzić źródło zakłóceń lub blokad/sprawdzić przewody pod kątem zaciśniętych miejsc. Skontaktować się z dostawcą.


Objaw	Możliwa przyczyna	Rozwiązania
Przerwywane działanie systemu siedziska (codziennie, podczas pochylecia, podczas odchylenia...)	Luźne/wadliwe połączenie elektryczne	Sprawdzić połączenia przewodów/sprawdzić opaski zaciskowe (zbyt ciasne/zbyt luźne).
	Wadliwe wiązki zasilania	Sprawdzić/wymienić wiązki zasilania. Skontaktować się z dostawcą.
	Wadliwy łącznik krańcowy	Sprawdzić/wymienić łącznik krańcowy. Skontaktować się z dostawcą.
	Niemal wyczerpany akumulator (fluktuacja naładowania)	Sprawdzić/wymienić akumulator. Skontaktować się z dostawcą.
Blokada jazdy (DLO) nie działa	Luźne/wadliwe połączenie elektryczne	Sprawdzić połączenia. Skontaktować się z dostawcą.
	Łącznik krańcowy DLO/przetącnik mechaniczny nie jest prawidłowo ustawiony	Skontaktować się z dostawcą.
	Wadliwy łącznik krańcowy DLO	Skontaktować się z dostawcą.
Łącznik krańcowy nie działa prawidłowo	Luźne/wadliwe połączenie elektryczne	Sprawdzić połączenia. Skontaktować się z dostawcą.
	Wadliwy łącznik krańcowy	Sprawdzić/wymienić łącznik krańcowy. Skontaktować się z dostawcą.
	Łącznik krańcowy nie jest prawidłowo skonfigurowany	Skontaktować się z dostawcą.

Objaw	Możliwa przyczyna	Rozwiązania
System działa jedynie w jednym kierunku	Granica jest przekroczona (DLO, RDS, kąt nachylenia oparcia, blokada podwyższania siedziska)	Przestawić w zakresy graniczne.
	Wadliwy łącznik krańcowy	Sprawdzić/wymienić łącznik krańcowy. Skontaktować się z dostawcą.
	Łącznik krańcowy nie jest prawidłowo skonfigurowany	Skontaktować się z dostawcą.
	Niskie napięcie	Skontaktować się z dostawcą.
	Akumulator nienaładowany	Naładować akumulatory.
Pulpit sterowniczy nie działa	Pulpit sterowniczy nie jest podłączony	Sprawdzić połączenie przewodu.
	Pulpit sterowniczy nie jest włączony	Włączyć zasilanie pulpitu sterowniczego za pośrednictwem klawiatury. Skontaktować się z dostawcą.
	Przepalony bezpiecznik podstawy	Sprawdzić/wymienić bezpiecznik.
Siłownik nadal porusza się	Zaciśnięta wiązka przełącznika	Sprawdzić/dostosować pozycję wiązki, aby zapobiec zaciskaniu. Skontaktować się z dostawcą.

8 Dane techniczne

8.1 Specyfikacje techniczne

Zamieszczone poniżej informacje techniczne dotyczą standardowej konfiguracji lub przedstawiają maksymalne osiągalne wartości. Mogą się one zmienić w przypadku dodania akcesoriów. Dokładne informacje na temat zmian tych wartości opisano w częściach odpowiadających poszczególnym akcesoriom.

-  W niektórych przypadkach mierzone wartości mogą wahać się w granicach ± 10 mm.
Więcej informacji na temat danych technicznych elektrycznego wózka inwalidzkiego, patrz instrukcja obsługi wózka inwalidzkiego.

Wymiary i wymaga systemu siedziska Modulete

Wymiary zgodnie z normą ISO 7176-5	Elektryczny wózek inwalidzki			
	TDX SP2 (standardowy)	AVIVA RX (standardowy)	AVIVA RX (HD)	AVIVA FX
Szerokość siedziska [mm] (zakres regulacji podłokietnika w nawiasach)	<ul style="list-style-type: none"> • 380 (380–430) • 430 (430–480) • 480 (480–530) • 530 (530–580) 	<ul style="list-style-type: none"> • 330 (330–380) • 380 (380–430) • 430 (430–480) • 480 (480–530) • 530 (530–580) 	<ul style="list-style-type: none"> • 620 (620–670) • 650 (650–700) 	<ul style="list-style-type: none"> • 380 (380–430) • 430 (430–480) • 480 (480–530) • 530 (530–580)
Głębokość siedziska [mm]	<ul style="list-style-type: none"> • 410–560 	<ul style="list-style-type: none"> • 410–510 	<ul style="list-style-type: none"> • 510–580 	<ul style="list-style-type: none"> • 410–510
Grubość poduszki siedziska [mm]	<ul style="list-style-type: none"> • 50/75/90/100 		<ul style="list-style-type: none"> • 90 	<ul style="list-style-type: none"> • 50/75/90/100
Kąt pochylenia oparcia pleców	<ul style="list-style-type: none"> • $+90^{\circ} - +120^{\circ}$ 			
Wysokość oparcia pleców ¹ [mm]				
Oparcie wykonane z pasów	<ul style="list-style-type: none"> • 480 / 540 		<ul style="list-style-type: none"> • 540 	<ul style="list-style-type: none"> • 480 / 540
Teleskopowa rama siedziska	<ul style="list-style-type: none"> • 560–610 		<ul style="list-style-type: none"> • — 	<ul style="list-style-type: none"> • 560–610

Wymiary zgodnie z normą ISO 7176-5	Elektryczny wózek inwalidzki			
	TDX SP2 (standardowy)	AVIVA RX (standardowy)	AVIVA RX (HD)	AVIVA FX
Oparcie Matrix	• —	• 400 / 500	• —	• 400 / 500
Wysokość podłokietnika Teleskopowa rama siedziska [mm]				
Podłokietnik T	• 245 – 310 / 295 – 360			
Podłokietnik składany	• 230–360	• —	• 230–360	
Podłokietnik podnoszony	• 230 – 300 / 300 – 360	• —	• 230 – 300 / 300–360	
Wysokość podłokietnika Jednoczęściowa płyta siedziska [mm]				
Podłokietnik T	• 275 – 340 / 325 – 390	• —	• —	
Głębokość podłokietnika ² [mm]	• maks. 440	• 325–397		
Maks. Waga podłokietnika [kg]	• 1,7			
Maks. Waga zagłówka [kg]	• 1,4			
Kąt nachylenia siedziska, regulacja elektryczna (tylko moduł odchylany 50° [T] / odchylanie z podnośnikiem 45° [T / L])				
Standardowe mocowanie	• 0° – 50 (T) / 0° – 45° (T / L)	• —	• —	
Stałe mocowanie przednie 5°	• –5° – 45° (T) / –5° – 40°(T / L)	• —	• —	
Stałe mocowanie przednie 10°	• –10° – 40° (T) / –10° – 35° (T / L)	• —	• —	
Stałe mocowanie tylne 5°	• 5° – 55° (T) / 5° – 50° (T / L)	• —	• —	
Kąt pochylenia siedziska, regulacja elektryczna (30°)				
Standardowe mocowanie	• 0° – +30°			

Wymiary zgodnie z normą ISO 7176-5	Elektryczny wózek inwalidzki			
	TDX SP2 (standardowy)	AVIVA RX (standardowy)	AVIVA RX (HD)	AVIVA FX
Stałe mocowanie przednie 5°	• -5° – +25°		• —	
Kąt pochylenia siedziska, regulacja elektryczna (20°)				
Standardowe mocowanie		• 0° – +20°		• —
Kąt pochylenia siedziska, regulacja ręczna	• 0° – +8°		• 0° – +15°	• —

Podnóżki i podparcia nóg					
Vari F	Długość (mm)	• 290–460	Standardowo 80°	Długość (mm)	• 290–460
	Kąt	• +70° – 0°		Kąt	• +80° – 0°
	Maks. Waga [kg]	• 1,6		Maks. Waga [kg]	• 3,1
Vari A	Długość (mm)	• 290–460	Montowany centralnie (ręczny)	Długość (mm)	• 280–385
	Kąt	• +70° – 0°		Kąt	• +90° – 0°
	Maks. Waga [kg]	• 2,7		Maks. Waga [kg]	• 5,4
ADM (ręczny)	Długość (mm)	• 290–460	Montowany centralnie elektryczny LNX ³	Długość (mm)	• 340–410
	Kąt	• +80° – 0°		Kąt	• +97° – + 7°
	Maks. Waga [kg]	• 3,1			• +90° – 0°
ADE (elektryczny)	Długość (mm)	• 290–460			• +83° – -7°
	Kąt	• +80° – 0°			
	Maks. Waga [kg]	• 4,2			

- 1 Pomiar bez poduszki siedziska
- 2 Odległość między płaszczyzną referencyjną oparcia a najbardziej wysuniętą do przodu częścią zespołu podłokietnika
- 3 Podparcie nóg bez możliwości usunięcia, więc brak informacji o wadze elementu



EU Export:

Invacare Poirier SAS

Route de St Roch

F-37230 Fondettes

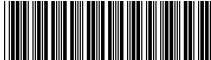
Phone: (33) (0) 2 47 62 69 80

serviceclient_export@invacare.com

www.invacare.eu.com

UKRP Invacare UK Operations Limited
Unit 4, Pencoed Technology Park, Pencoed
Bridgend CF35 5AQ
UK

1660628-G 2024-07-18



Making Life's Experiences Possible®



Yes, you can.®